

SIMRAD

GO7

Brukerhåndbok

NORSK



Fraskrivelse

Ettersom Navico jobber kontinuerlig med å forbedre dette produktet, forbeholder vi oss retten til å gjøre endringer i produktet når som helst. Disse endringene er kanskje ikke gjenspeilt i denne versjonen av brukerhåndboken. Kontakt nærmeste leverandør hvis du trenger ytterligere hjelp.

Eieren er ene og alene ansvarlig for å installere og bruke utstyret på en måte som ikke forårsaker ulykker, personskade eller skade på eiendom. Brukeren av dette produktet er ene og alene ansvarlig for å utøve sikker båtskikk.

NAVICO HOLDING AS OG DETS DATTERSELSKAPER, AVDELINGER OG TILKNYTTETE SELSKAPER FRASKRIVER SEG ALT ANSVAR FOR ALL BRUK AV DETTE PRODUKTET SOM KAN FORÅRSAKE ULYKKER ELLER SKADE ELLER SOM KAN VÆRE LOVSTRIDIG.

Gjeldende språk: Denne erklæringen og alle instruksjoner, brukerveiledninger eller annen informasjon som er tilknyttet produktet (dokumentasjon), kan oversettes til, eller har blitt oversatt fra, et annet språk (oversettelse). Hvis det skulle oppstå uoverensstemmelser mellom en oversettelse av dokumentasjonen, er det den engelske versjonen av dokumentasjonen som er den offisielle versjonen av dokumentasjonen.

Denne brukerhåndboken representerer produktet på tidspunktet for trykking. Navico Holding AS og dets datterselskaper, avdelinger og tilknyttede selskaper forbeholder seg retten til å gjøre endringer i spesifikasjoner uten varsel.

Varemerker

Lowrance® og Navico® er registrerte varemerker for Navico.

Fishing Hot Spots® er et registrert varemerke for Fishing Hot Spots Inc. Copyright© 2012 Fishing Hot Spots.

Navionics® er et registrert varemerke for Navionics, Inc.

NMEA 2000® er et registrert varemerke for National Marine Electronics Association.

SiriusXM® er et registrert varemerke for Sirius XM Radio Inc.

FUSION-Link™ Marine Entertainment Standard™ er et registrert varemerke for FUSION Electronics Ltd.

Begrepe HDMI og HDMI High-Definition Multimedia Interface samt HDMI-logoen er varemerker eller registrerte varemerker for HDMI Licensing LLC i USA og andre land.

SD™ og microSD™ er varemerker eller registrerte varemerker for SD-3C, LLC i USA og andre land.

Wi-Fi® er et registrert varemerke for Wi-Fi Alliance®.

Ytterligere kartdata: Copyright© 2012 NSI, Inc.: Copyright© 2012 av Richardson's Maptech.

Navico-produkthenvisninger

Denne håndboken kan henvise til følgende Navico-produkter:

- Broadband Sounder™ (Broadband Sounder)
- DownScan Imaging™ (DownScan)
- DownScan Overlay™ (Overlegg)
- GoFree™ (GoFree)
- SonicHub® (SonicHub)

Copyright

Copyright © 2015 Navico Holding AS.

Garanti

Garantikortet leveres som et separat dokument.

Hvis du har spørsmål, kan du besøke nettsiden til produsenten av skjermen din eller systemet ditt: simrad-yachting.com.

Forskriftsmessige erklæringer

Dette utstyret er ment for bruk i internasjonalt farvann samt kystområder som er administrert av land i EU og EØS.

GO7 overholder følgende:

- CE i henhold til R&TTE-direktivet 1999/5/EF
- Kravene for enheter på nivå 2 i Radiocommunications (Electromagnetic Compatibility) Standard 2008

Du finner den relevante samsvarserklæringen under delen GO7 på følgende nettsted: simrad-yachting.com.

Om denne håndboka

Denne håndboken er en referanseveiledning for betjening av GO7. Det forutsettes at alt utstyr er installert og konfigurert, og at systemet er klart for bruk.

Håndboken forutsetter at brukeren har grunnleggende kunnskap om navigasjon, nautisk terminologi og vanlig praksis.

Viktig tekst som krever spesiell oppmerksomhet fra leseren, er understreket på følgende måte:

→ **Merk:** Brukes til å trekke leserens oppmerksomhet mot en kommentar eller viktig informasjon.

⚠ **Advarsel:** Brukes når det er nødvendig å advare mannskapet om at de må være forsiktige for å unngå risiko for skader på utstyr/mannskap.

Håndbokversjon

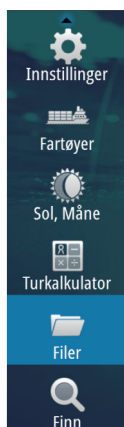
Denne håndboka er skrevet for GO7-programvareversjon 1.0.

Håndboka oppdateres kontinuerlig for å stemme med nye programvareversjoner. Den nyeste tilgjengelige versjonen kan lastes ned fra simrad-yachting.com.

Visning av håndbok på skjermen

Det er mulig å lese håndbøkene og andre PDF-filer på skjermen ved hjelp av PDF-visningsprogrammet som følger med GO7. Håndbøker kan lastes ned fra simrad-yachting.com.

Håndbøkene kan leses fra et kort som er satt inn i en kortleser, eller kopieres til enhetens interne minne.



Bruk menyalternativene og knappene på skjermen til å manøvrere i PDF-filen, som beskrevet her:

- Søk, Gå til side, Side opp og ned
Velg den relevante panelknappen.
- Bla på sider
Dra fingeren i hvilken som helst retning på skjermen.
- Panorere på siden
Dra fingeren i hvilken som helst retning på skjermen.
- Zoome inn/ut
Velg den relevante panelknappen.
Berøringsbetjening: Knip eller spre med fingrene.
- Avslutte PDF-visningsprogrammet
Velg **X** øverst til høyre på panelet.

Programvareversjonen

Programvareversjonen som for øyeblikket brukes på denne enheten, vises i dialogboksen About (Om). Dialogboksen About (Om) er tilgjengelig i systeminnstillingene.

Hvis du vil ha informasjon om oppgradering av programvaren, kan du se "*Programvareoppgraderinger*" på side 108.

Innhold

13 Introduksjon

- 13 Hjem-siden
- 14 Applikasjonssider
- 16 Integrering av tredjepartsenheter
- 17 GoFree wireless
- 17 Fjernkontroller

18 Grunnleggende betjening

- 18 Dialogboksen Systemkontroll
- 18 Slå systemet på og av
- 19 Visningsbelysning
- 19 Låsing av berøringsskjem
- 19 Bruke menyer og dialogbokser
- 20 Velge sider og paneler
- 20 Bruk av markør på panelet
- 22 Oppretting av et veipunkt for mann over bord
- 22 Kopi av skjermbilde

23 Tilpasse systemet

- 23 Tilpasning av bakgrunnen på Hjem-skjerm
- 23 Justere panelstørrelse
- 24 Legge til nye favorittsider
- 25 Redigering av favoritt-panel
- 25 Angi utseendet på informasjonslinjen

26 Kart

- 26 Kartpanelet
- 27 Kartdata
- 27 Visning av doble karttyper
- 28 Fartøysymbol
- 28 Kartskala
- 28 Panorere kartet
- 28 Plassere fartøyet på kartpanelet
- 29 Vise informasjon om kartelementer
- 29 Bruke markøren på kartpanelet
- 30 Opprette ruter
- 30 Søke etter objekter på kartpaneler
- 30 3D-kart

- 31 Insight-spesifikke kartalternativer
- 32 Alternativer for Insight-visning
- 33 Navionics-spesifikke kartalternativer
- 33 Navionics-kartinnstillinger
- 34 Visningsalternativer i Navionics
- 37 Tidevann og strøm fra Jeppesen
- 38 Kartinnstillinger

41 Veipunkt, ruter og spor

- 41 Veipunkt
- 43 Ruter
- 47 Tracks
- 49 Dialogboksene Veipunkter, Ruter og Tracks

50 Navigere

- 50 Navigasjonspaneler
- 51 Navigere til markørposisjonen
- 51 Navigering langs en rute
- 52 Navigere med autopiloten
- 53 Navigasjonsinnstillinger

55 Autopilot

- 55 Sikker betjening med autopiloten
- 55 Aktivere autopiloten
- 55 Bytte fra automatisk modus til manuell styring
- 56 Autopilotangivelse på sidene
- 57 Autopilot-panelet
- 58 Modusoversikt
- 59 Standby-modus
- 59 Non-Follow Up (Ikke oppfølging, NFU, servostyring)
- 60 Oppfølgingsstyring (FU)
- 60 AUTO-modus (automatisk kompass)
- 61 Ingen avdrift-modus
- 62 NAV-modus
- 64 WIND-modus
- 65 WIND Nav-modus
- 66 Svingmønsterstyring
- 69 Bruke GO7 i et AP24-/AP28-system
- 69 Bruke autopiloten i et EVC-system
- 70 Autopilotinnstillinger

73 Ekkolodd

- 73 Echosounder-bildet
- 74 Bruk av markør på Echosounder-panelet
- 75 Vis Echosounder-historikk
- 75 Konfigurering av Echosounder-bilde
- 77 Registrere loggdata
- 79 Echosounder-innstillinger

81 DownScan

- 81 DownScan-bildet
- 82 Zoome i DownScan-bildet
- 82 Bruke markøren på DownScan-panelet
- 82 Vise DownScan-historikk
- 83 Konfigurere DownScan-bildet

85 Automatisk identifikasjonssystem (AIS)

- 85 AIS-målsymboler
- 86 Vise informasjon om AIS-mål
- 87 Anrope et AIS-fartøy
- 88 AIS SART
- 89 Fartøyalarmer
- 90 Fartøyinnstillinger

93 Instrumentpaneler

- 93 Instrumentpanel
- 93 Tilpasning av Instruments-panel

95 Lyd

- 95 Aktivere lyd
- 95 Lyd-panelet
- 98 Konfigurere lydsystemet
- 98 Bruke lydsystemet
- 99 Favorittkanaler
- 99 Sirius-radio (bare Nord-Amerika)

100 Tidsplotter

- 100 Tidsplott-panelet
- 100 Velge data

101 Alarmer

- 101 Alarmsystem
- 101 Type meldinger
- 101 Enkeltstående alarmer
- 101 Flere alarmer
- 102 Bekrefte en melding
- 102 Dialogboksen Alarmer

104 Verktøy

- 104 Veipunkt, ruter og spor
- 104 Tidevann
- 104 Alarmer
- 104 Innstillinger
- 104 Fartøy
- 105 Sun, Moon (Sol, måne)
- 105 Turkalkulator
- 105 Filer
- 105 Finn

106 Simulator

- 106 Demomodus
- 106 Kildefiler for simulator
- 107 Avanserte simulatorinnstillinger

108 Vedlikehold

- 108 Forebyggende vedlikehold
- 108 Rengjøre skjermenheten
- 108 Rengjøre døren til medieporten
- 108 Kontrollere tilkoblingene
- 108 Programvareoppgraderinger
- 109 Sikkerhetskopiering av systemdata

111 Betjening med berøringsskjerm

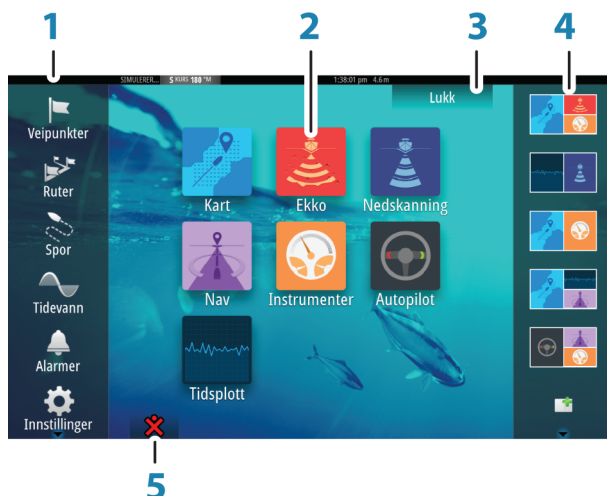
1

HJEM

Introduksjon

Hjem-siden

Du åpner siden **Home** (Hjem) fra hvilken som helst operasjon ved å velge knappen **Home** (Hjem) øverst til venstre i et panel.



1 Verktøy

Velg en knapp for å åpne dialogbokser som brukes til å utføre en oppgave, eller for å bla gjennom lagret informasjon.

2 Applikasjoner

Velg en knapp for å vise programmet som et fullskjermspanel. Hold inne en knapp for å vise forhåndsconfigurerte alternativer for delt side for programmet.

3 Lukk-knappen

Velg denne for å lukke Hjem-siden og gå tilbake til den forrige aktive siden.

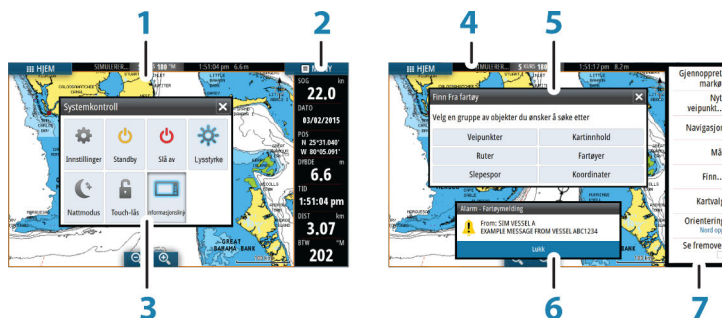
4 Favoritter

Velg en knapp for å vise panelkombinasjonen. Hold inne en favorittknapp for å gå inn i redigeringsmodus for Favoritter-panelet.

5 Knappen Mann over bord (MOB)

Velg denne for å lagre et veipunkt for mann over bord (MOB) på fartøyets nåværende posisjon.

Applikasjonssider



Hver applikasjon som er koblet til systemet, vises på paneler. Applikasjonen kan vises som en full side eller i kombinasjon med andre paneler på en side med flere paneler.

Alle programsider åpnes fra siden **Home** (Hjem).

1 Applikasjonspanel

2 Informasjonslinje

Navigasjons- og sensorinformasjon. Linjen kan deaktiveres og konfigureres av brukeren.

3 Dialogboksen Systemkontroll

Hurtigtilgang til grunnleggende systeminnstillinger.

Vis dialogboksen ved å trykke kort på **Av/på**-knappen eller dra ned fra øverst på skjermen.

4 Statuslinje

5 Dialogboks

Informasjon til eller inndata fra brukeren.

6 Alarmmelding

Vises hvis det oppstår farlige situasjoner eller systemfeil.

7 Meny

Panelspesifikk meny.

Vis menyen ved å velge panelknappen **MENU** (Meny).

Delt skjerm-panel

Du kan ha opptil fire panelvinduer på hver skjermsvisning.



Side med to paneler



Side med tre paneler



Side med fire paneler

Panelstørrelser på en delt skjermsvisning kan justeres i dialogboksen **Systemkontroll**.

→ **Merk:** Hvis Mercury-funksjoner er aktivert, tillates ikke delte sider.

Forhåndskonfigurerte delte sider

Hver enkelt fullskjermsapplikasjon har flere forhåndskonfigurerte delte sider, som inneholder den valgte applikasjonen i kombinasjon med hvert av de andre panelene.

→ **Merk:** Antallet forhåndskonfigurerte delte sider kan ikke endres, og sidene kan ikke tilpasses eller slettes.

Åpne en forhåndskonfigurert delt side ved å holde inne hovedpanelknappen.



Favoritt-panel

Alle forhåndskonfigurerte favoritt-panel kan endres og slettes, og du kan opprette dine egne. Du kan totalt ha tolv favoritt-panel.

Hvis du vil ha mer informasjon, kan du se "*Legge til nye favoritt-panel*" på side 24.

Integrering av tredjepartsenheter

Flere tredjepartsenheter kan kobles til GO7. Applikasjonene vises på separate paneler eller integrert med andre paneler.

En enhet som kobles til NMEA 2000-nettverket, skal automatisk bli identifisert i systemet. Hvis den ikke blir det, aktiverer du funksjonen fra alternativet Avansert i dialogboksen Systeminnstillinger.

Tredjepartsenheten betjenes ved hjelp av menyer og dialogbokser, som på andre paneler.

Denne håndboken inkluderer ikke spesifikke betjeningsinstruksjoner for noen tredjepartsenheter. Hvis du vil ha informasjon om funksjoner, kan du se dokumentasjonen som fulgte med tredjepartsenheten.



Mercury VesselView-integrasjon

Visning av data fra og samhandling med Mercury VesselView SmartCraft er mulig via GO7 når det finnes en VesselView 7- eller VesselView 4-gatewayenhet i NMEA 2000-nettverket.

Det vises et Mercury-ikon på **Hjem**-skjermen når enheten er tilgjengelig.

Integrering med FUSION-Link

FUSION-Link-enheter som er koblet til NMEA 2000-nettverket, kan styres fra GO7-systemet.

FUSION-Link-enhetene vises som tilleggsikilder ved bruk av lydfunksjonen. Ingen tilleggsikoner er tilgjengelige.

Se "*Lyd*" på side 95 hvis du vil ha mer informasjon.



Integrering med BEP CZone

GO7 integreres med BEPs CZone-system, som brukes til å styre og overvåke et strømfordelingssystem på fartøyet.

CZone-ikonet er tilgjengelig på panelet Verktøy på **Hjem**-skjermen når et CZone-system er tilgjengelig i nettverket.

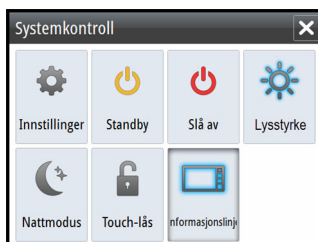
CZone-systemet leveres med en separat håndbok. Se denne dokumentasjonen og installasjonshåndboken for GO7 hvis du vil ha informasjon om hvordan du installerer og konfigurerer CZone-systemet.

2

Grunnleggende betjening

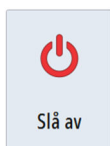
Dialogboksen Systemkontroll

Dialogboksen System Controls (Systemkontroller) gir rask tilgang til de grunnleggende systeminnstillingene. Du viser dialogboksen ved å trykke kort på tasten **Power** (På/av). Det kan variere hvilke ikoner som vises i dialogboksen. Alternativet for å justere delinger er for eksempel bare tilgjengelig hvis du viser en delt side når du åpner dialogboksen **System Controls** (Systemkontroller).



Aktivering av funksjoner

Velg ikonet for funksjonen du vil angi eller aktivere/deaktivere. For funksjoner som kan aktiveres og deaktiveres, viser et uthevet ikon at funksjonen er aktivert, som vist med ikonet på informasjonslinjen ovenfor.



Slå systemet på og av

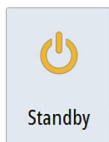
Du slår systemet av og ved å holde **På/av**-knappen inne. Du kan også slå av enheten i dialogboksen **Systemkontroll**.

Hvis du slipper **av/på**-knappen før avslutningen er fullført, blir avslutningen avbrutt.

Oppstart første gang

Første gang enheten startes, og etter en hovedtilbakestilling kjører systemet gjennom en automatisk oppstartssekvens som omfatter språkkonfigurasjon og automatisk valg av datakilde.

Du kan velge å avbryte denne sekvensen og konfigurere systemet selv senere.



Standby-modus

I Standby-modus blir ekkoloddet og bakgrunnsbelysningen for skjermen og knappene slått av for å spare strøm. Systemet fortsetter å kjøre i bakgrunnen.

Du velger Standby-modus i dialogboksen **Systemkontroll**.

Bytt fra Standby-modus til vanlig bruk ved å trykke kort på **av/på**-knappen.

Visningsbelysning



Lysstyrke

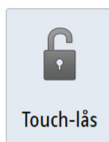
Bakgrunnsbelysningen for skjermen kan justeres når som helst i dialogboksen **Systemkontroll**. Du kan også bla gjennom de forhåndsdefinerte nivåene for bakgrunnsbelysning med korte trykk på **På/av**-knappen.

Nattmodus

Alternativet Nattmodus optimaliserer fargepaletten og bakgrunnsbelysningen for forhold med lite lys.

→ **Mer:** Detaljer på kartet er kanskje mindre synlige når Nattmodus er valgt!

Låsing av berøringsskjerm



Du kan låse berøringsskjermen midlertidig for å hindre utilsiktet bruk av systemet. Lås berøringsskjermen når det er store mengder vann på skjermen, for eksempel i tung sjø eller regnvær. Denne funksjonen er også nyttig du rengjør skjermen mens enheten er slått på.

Du låser berøringsskjermen i dialogboksen **Systemkontroll**.

Du opphever låsefunksjonen ved å trykke kort på **På/av**-knappen.

Bruke menyer og dialogbokser

Menyer

Du viser en sidemeny ved å velge **MENU**-knappen øverst til høyre på siden.

- Aktiver et menyelement og slå et alternativ av/på ved å velge det
- Juster en glidefeltverdi på følgende måte:

- Dra i glidefeltet.
- Valg av ikonene **+** eller **-**

Velg menyalternativet **Tilbake** for å gå tilbake til forrige menynivå og deretter avslutte.

Du kan få menyen til å gli bort ved å trykke kort på skjermen utenfor menyområdet, eller ved å trykke på **MENU**-knappen. Når du trykker på **MENU**-knappen på nytt, åpnes menyen med samme status som før den ble lukket.

Statusen til markøren (aktiv eller inaktiv) endrer menyalternativene.

Velge sider og paneler

Velge en side

- Velg en full-skjermvisning ved å velge den relevante applikasjonsknappen på **Hjem**-skjermen
- Velg en favorittside ved å velge den relevante favorittknappen.
- Velg et forhåndsdefinert delt panel ved å holde inne det relevante applikasjonsikonet.

Velge aktivt panel

Bare ett panel kan være aktivt om gangen på en delt-skjermpanelvisning. Det aktive panelet har en kantlinje som uthever det.

Du kan bare åpne sidemenyen til et aktivt panel.

Du aktiverer et panel ved å trykke kort på det.

Bruk av markør på panelet

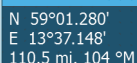
Markøren kan brukes til å måle en avstand, merke en posisjon og velge elementer.

Som standard vises ikke markøren på panelet.

Plasser markøren ved å trykke på ønsket sted på skjermen.

Når markøren er aktiv, vises markørposisjonsvinduet.

Hvis du vil fjerne markøren og markørelementene fra panelet, velger du menyalternativet **Clear cursor** (Fjern markør).



N 59°01.280'
E 13°37.148'
110.5 mi, 104 °M

Gå til-markør

Du kan navigere til en valgt posisjon på bildet ved å plassere markøren på panelet og deretter bruke alternativet **Gå til markør** på menyen.

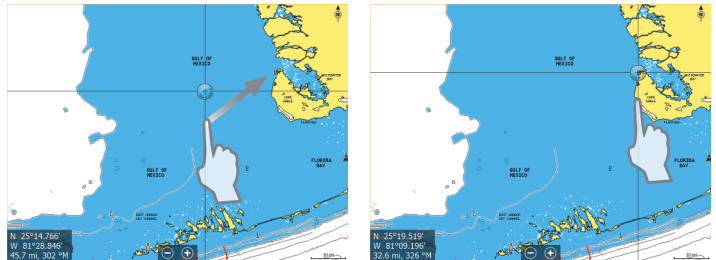
Funksjonen for markørassistanse

Ved hjelp av funksjonen for markørassistanse kan du finjustere og plassere markøren nøyaktig uten å dekke detaljer med fingeren.

Hold fingeren på skjermen for å endre markørsymbolet til en valgsirkel, som vises over fingeren din.

Vis elementinformasjon ved å dra valgsirkelen over det ønskede elementet uten å fjerne fingeren fra skjermen.

Når du fjerner fingeren fra skjermen, tilbakestilles markøren til vanlig markørbetjening.



Avstandsmåling

Markøren kan brukes til å måle avstanden mellom fartøyet og en valgt posisjon, eller mellom to punkter på kartpanelet.

1. Plasser markøren på punktet du vil måle avstanden fra.
2. Start målefunksjonen på menyen.
 - Måleikonene vises med en linje tegnet fra båtens sentrum til markørposisjonen, og avstanden vises i vinduet for markørinformasjon.
3. Du kan flytte målepunktene ved å dra ikonene mens målefunksjonen er aktiv.

→ **Merkt:** Peilingen måles alltid fra det grå ikonet til det blå ikonet.

Du kan også starte målefunksjonen uten en aktiv markør. Begge måleikonene vil da i utgangspunktet være plassert i båtens posisjon. Det grå ikonet følger båten når den beveger seg, mens det blå ikonet forblir i posisjonen som ble angitt da du aktiverte funksjonen.

Du avslutter målefunksjonen ved å velge menyalternativet **Ferdig**.



Oppretting av et veipunkt for mann over bord

Hvis det oppstår en nødssituasjon, kan du plassere et veipunkt for mann over bord (MOB) på båtens nåværende posisjon ved å velge **MOB**-knappen på **Hjem**-skjermen.

Når du aktiverer MOB-funksjonen, utføres følgende handlinger automatisk:

- Det plasseres et veipunkt for mann over bord på båtens posisjon.
- Visningen bytter til et zoomet kartpanel som er sentrert på fartøyets posisjon.
- Systemet viser navigasjonsinformasjon tilbake til veipunktet for mann over bord.

Du kan lagre flere veipunkter for mann over bord ved å trykke på **MOB**-knappene flere ganger. Båten fortsetter å vise navigasjonsinformasjon til det opprinnelige veipunktet. Navigasjon til etterfølgende veipunkter må utføres manuelt.

Avbryt navigasjon til MOB

Systemet fortsetter å vise navigasjonsinformasjon til veipunktet for mann over bord til du avbryter navigasjonen fra menyen.

Slette et MOB-veipunkt

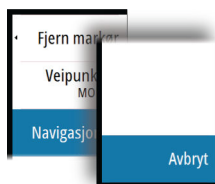
1. Velg MOB-veipunktet for å aktivere det.
2. Velg hurtigmenyen for MOB-veipunktet for å vise dialogboksen for MOB-veipunktet.
3. Velg alternativet (Delete) Slett i dialogboksen.

Et MOB-veipunkt kan også slettes fra menyen når det er aktivert.

Kopi av skjermbilde

Du må aktivere alternativet Screen capture (Kopi av skjermbilde) i dialogboksen System Settings (Systeminnstillinger) for å kunne ta et skjermbilde på en berøringsskjem. Når funksjonen er aktivert, kan du ta et skjermbilde på en berøringsskjem ved å dobbeltklikke på tittellinjen i en åpen dialogboks, eller ved å dobbeltklikke på statuslinjen hvis det ikke finnes åpne dialogbokser.

Se **"Verktøy"** på side 104 hvis du vil ha informasjon om hvordan du viser filer.



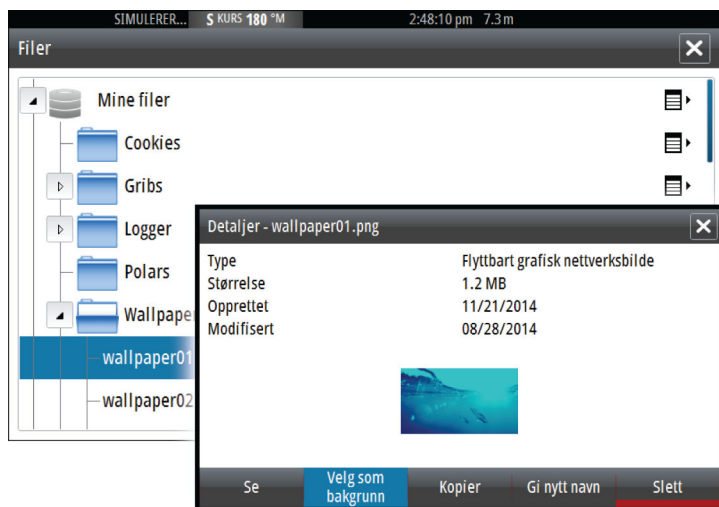
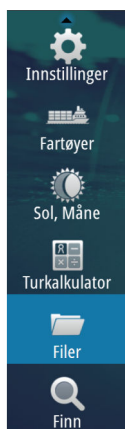
3

Tilpasse systemet

Tilpasning av bakgrunnen på Hjem-skjerm

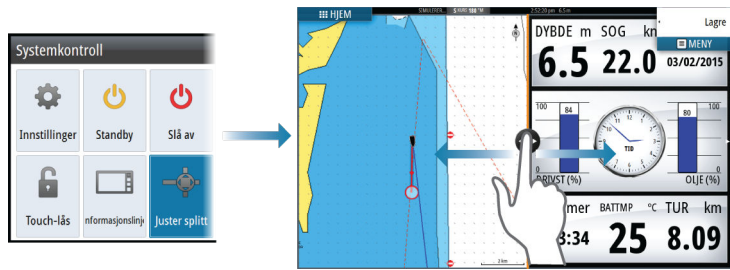
Bakgrunnen på Hjem-siden kan tilpasses. Du kan velge et av bildene som fulgte med systemet, eller du kan bruke ditt eget bilde i JPG- eller PNG-format.

Bildene kan være tilgjengelige på alle plasseringer som vises i filleseren. Når et bilde blir valgt som bakgrunn, kopieres det automatisk til Bakgrunn-mappen.



Justere panelstørrelse

Du kan endre panelstørrelsen for en aktiv delt side. Panelstørrelsen kan justeres for både favorittsider og for forhåndsdefinerte delte sider.



Endringene lagres på den aktive favorittsiden eller delte siden.

Legge til nye favorittsider

1. Velg **Ny**-ikonet på Favoritt-panelet på **Hjem**-siden for å åpne dialogboksen Endre skjermbilde
2. Dra og slipp sideikoner for å definere en ny side.
3. Endre panelordningen (bare mulig for to eller tre paneler) hvis det er nødvendig.
4. Lagre skjermbildet.

Systemet viser det nye favoritt-panelet, og den nye siden inkluderes i listen over favoritt-panel på **Hjem**-skjermen.



Redigering av favoritt-panel

1. Velg redigeringsikonet for et favorittikon for å aktivere redigeringsmodus
 - Velg X-ikonet hvis du vil fjerne siden
 - Velg verktøyikonet for å vise dialogboksen for sideredigering
2. Legg til eller fjern paneler i dialogboksen for sideredigering.
3. Lagre eller forkast endringene for å gå ut av modusen for favorittredigering.

Angi utseendet på informasjonslinjen

Datakilder som er koblet til systemet, kan vises på informasjonslinjen.

Du kan konfigurere informasjonslinjen til å vise én eller to linjer, eller du kan angi at den skal veksle mellom linjene automatisk.

Du kan deaktivere instrumentlinjen fra dialogboksen

Systemkontroll.

→ **Merk:** Dette deaktiverer bare informasjonslinjen for den gjeldende siden.

Aktivere/deaktivere informasjonslinjen

1. Aktivere dialogboksen **Systemkontroll**
2. Aktiver/deaktiver informasjonslinjeikonet for å aktivere/deaktivere linjen.

Redigere innholdet på informasjonslinjen

1. Velg **MENU**-knappen for å redigere innholdet.
2. Velg innholdet du vil vise.

→ **Merk:** Du kan konfigurere Linje 1 for den aktive siden eller for alle sider med unntak av sider som har en lokal konfigurasjon. Linje 2 kan bare konfigureres for den aktive siden.

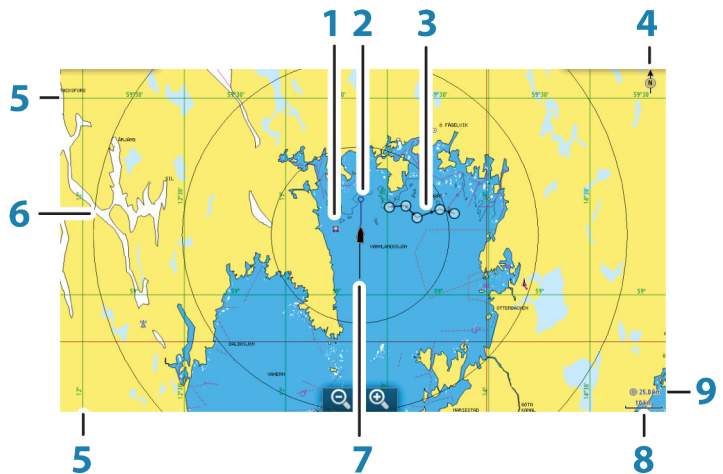
3. Definer tidsperioden hvis du vil at de to linjene skal bytte automatisk.
4. Velg alternativet Rediger hvis du vil endre noen av informasjonsfeltene, etterfulgt av feltet du vil endre.
5. Lagre endringene ved å velge alternativet Ferdig med redigering på menyen.

4

Kart

Kartfunksjonen viser fartøyets posisjon i forhold til land og andre kartobjekter. På kartpanelet kan du planlegge og navigere langs ruter, plassere veipunkt og vise AIS-mål.

Kartpanelet



- 1 Veipunkt*
- 2 Båt med kursforlenger (kursforlenger er valgfritt)
- 3 Rute*
- 4 Nordindikering
- 5 Rutenettlinjer*
- 6 Avstandsringer*
- 7 Spor*
- 8 Kartskalering
- 9 Intervall for avstandsringer (vises bare hvis Avstandsringer er slått på)

* Valgfrie kartelementer. Du aktiverer/deaktiverer de valgfrie bildene individuelt fra dialogboksen Chart settings (Kartinnstillinger).

Kartdata

Systemet leveres med ulike innebygde kartografi, avhengig av regionen.

Alle enheter støtter Insight-kart fra Navico, inkludert Insight Genesis. Systemet støtter også Navionics Gold, Platinum+ og Navionics+, C-MAP MAX-N/MAX-N+ fra Jeppesen samt innhold opprettet av en rekke tredjepartsleverandører av kart i AT5-formatet. Hvis du vil se en fullstendig oversikt over tilgjengelige kart, kan du gå til insightstore.navico.com, c-map.jeppesen.com eller navionics.com.

→ **Merk:** Systemet bytter ikke automatisk til innebygd kartografi hvis kartkortet fjernes. Det vises et kart med lav oppløsning til du setter inn kortet igjen eller bytter manuelt til innebygd kartografi.

Visning av doble karttyper

Hvis du har ulike tilgjengelige karttyper, enten innebygd eller i kortsporet, kan du vise to ulike karttyper samtidig på en side med to kartpaneler.

Du kan velge et dobbelt kartpanel ved å holde inne applikasjonsknappen Kart på **Hjem**-siden eller ved å opprette en favorittside med to kartpaneler.

Velg karttype

Du angir karttypen på kartpanelet ved å velge én av de tilgjengelige karttypene under menyalternativet Chart source (Kartkilde). Hvis du har et vindu med flere kartpaneler, angis karttypen individuelt for hvert kartpanel. Aktiver ett av kartpanelene, og velg deretter én av de tilgjengelige karttypene under menyalternativet Chart source (Kartkilde). Gjenta prosessen for det andre kartpanelet, og velg en alternativ karttype for dette panelet.

→ **Merk:** Hvis du vil vise andre kart enn Navionics, må du velge karttypen Insight.

Hvis du har identiske kart tilgjengelig, for eksempel innebygd eller i kortsporet, velger systemet automatisk kartet som har flest kartdetaljer for regionen som vises.





Fartøysymbol

Når GO7 har en gyldig GPS-posisjonslås, indikerer fartøysymbolet fartøysposisjonen. Hvis GPS-posisjon ikke er tilgjengelig, inneholder fartøysymbolet et spørsmålstegn.

Kartskala



Du zoomer inn og ut av kartet ved å bruke ikonene på zoompanelet, eller ved å bruke to fingre til å knipe sammen (zoome ut) eller spre (zoome inn).

Skaleringen av kartområdet og intervallet mellom avstandsringer (når dette er aktivert) vises nederst til høyre på kartpanelet.

Panorere kartet

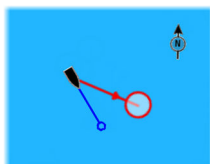
Du kan flytte kartet i hvilken som helst retning ved å dra med fingeren på skjermen.

Velg menyalternativet **Clear cursor** (Fjern markør) for å fjerne markøren og markørvinduet fra panelet. Dette sentrerer også kartet etter fartøets posisjon.

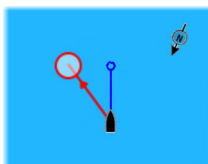
Plassere fartøyet på kartpanelet

Kartretning

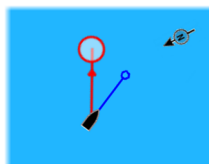
Det er flere tilgjengelige alternativer for rotering av kartet på panelet. Symbolet for kartretning øverst til høyre på panelet angir retningen nord.



Nord opp



Baug opp



Kurs opp

Nord opp

Viser kartet med nord opp.

Baug opp

Viser kartet med båtens kurs opp. Kursinformasjon mottas fra et kompass. Hvis kursen ikke er tilgjengelig, brukes COG (kurs over grunn) fra GPS-enheten.

Kurs opp

Roterer kartet til retningen til neste veipunkt når du navigerer etter en rute eller navigerer til et veipunkt. Hvis du ikke navigerer, brukes retningen kurs opp til navigasjon startes.

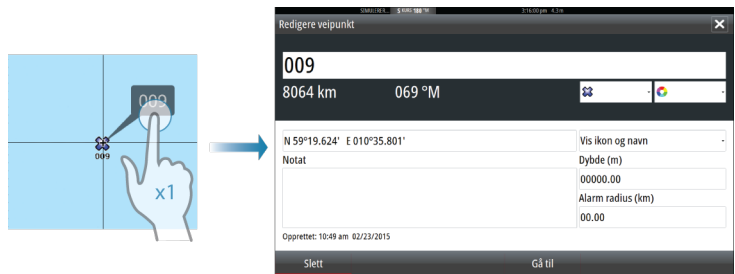
Se fremover

Flytter fartøysikonet nærmere bunnen av skjermen, slik at du kan maksimere sikten fremover.

Vise informasjon om kartelementer

Når du velger et kartelement, et veipunkt, en rute eller et mål, vises grunnleggende informasjon om det valgte elementet. Velg hurtigmenyen for kartelementet for å vise all tilgjengelig informasjon for elementet. Du kan også aktivere dialogboksen med detaljert informasjon fra menyen.

→ **Merk:** Informasjonen på hurtigmenyen må aktiveres i kartinnstillinger for å vise grunnleggende elementinformasjon.



Bruke markøren på kartpanelet

Som standard vises ikke markøren på kartpanelet.

Når du aktiverer markøren, vises vinduet for markørposisjon. Når markøren er aktiv, blir ikke kartet panorert eller rotet for å følge båten.

N 59°01.280'
E 13°37.148'
110.5 mi, 104 °M

Velg menyalternativet **Fjern markør** for å fjerne markøren og markørvinduet fra panelet. Dette senterer også kartet etter fartøyet posisjon.

Velg menyalternativet **Gjenopprett markør** for å vise markøren på den forrige plasseringen. Alternativene **Fjern markør** og **Gjenopprett markør** er nyttige funksjoner for å veksle mellom båtens nåværende plassering og markørposisjonen.

Opprette ruter

Du kan opprette ruter på følgende måte på kartpanelet.

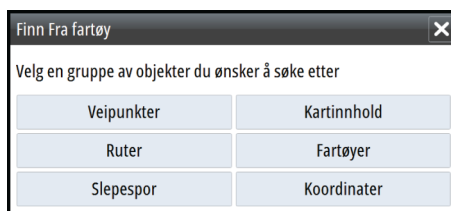
1. Plasser markøren på kartpanelet.
2. Velg **Ny** etterfulgt av **Ny rute** på menyen.
3. Trykk kort på kartpanelet for å plassere det første rutepunktet.
4. Fortsett med å plassere resten av rutepunktene.
5. Lagre ruten ved å velge alternativet Lagre på menyen.

→ **Merk:** Hvis du vil ha mer informasjon, kan du se "*Veipunkter, ruter og spor*" på side 49.

Søke etter objekter på kartpaneler

Du kan søke etter andre fartøy eller ulike kartelementer fra et kartpanel.

Aktiver markøren på panelet for å søke fra markørposisjonen. Hvis markøren ikke er aktiv, søkes det etter elementer fra båtens posisjon.



→ **Merk:** Du må ha et abonnement på en SIRIUS-datapakke for å kunne søke etter drivstoffstasjoner og en tilkoblet AIS-mottaker for å kunne søke etter fartøy.

3D-kart

3D-alternativet gir en tredimensjonal grafisk visning av land- og havkonturer.

→ **Merk:** Alle karttyper fungerer i 3D-modus, men hvis det ikke finnes 3D-kartografi for det aktuelle området, ser kartet flatt ut.

Når alternativet for 3D-kart er valgt, vises ikonene for panorering og rotasjon til høyre på kartpanelet.

Panorere 3D-kartet



Du kan flytte kartet i hvilken som helst retning ved å velge panoreringsikonet og deretter panorere i ønsket retning.

Velg menyalternativet **Tilbake til fartøy** for å avslutte panoreringen og sentrere kartet etter fartøys posisjon.

Styre visningsvinkelen



Du kan styre visningsvinkelen ved å velge rotasjonsikonet og deretter panorere kartpanelet.

- Panorert vannrett for å endre retningen du ser i.
- Panorert loddrett for å endre vippevinkelen for visningen.

→ **Merk:** Når kartet er sentrert etter fartøys posisjon, kan du bare justere vippevinkelen. Synsretningen styres av innstillingen for kartretning. Se "*Plassere fartøyet på kartpanelet*" på side 28.

Zoomer i et 3D-kart

Du zoomer inn og ut i et tredimensjonalt kart ved å bruke zoomknappene (+ eller -), eller ved å bruke berøringsmetoden med å knipe og spre fingrene.

Insight-spesifikke kartalternativer

Orientation (Orientering), Look ahead (Se fremover), 3D og Change Chart Source (Bytt kartkilde) (tidligere beskrevet i denne delen) er felles for alle karttyper.

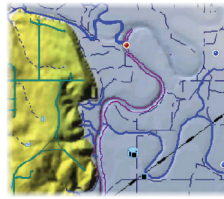
Bildevisningsstil for kart

Kartene kan vises i tre bildestiler.





2D-kartleggingsstil



Skyggerelieff



Ingen konturer

Alternativer for Insight-visning

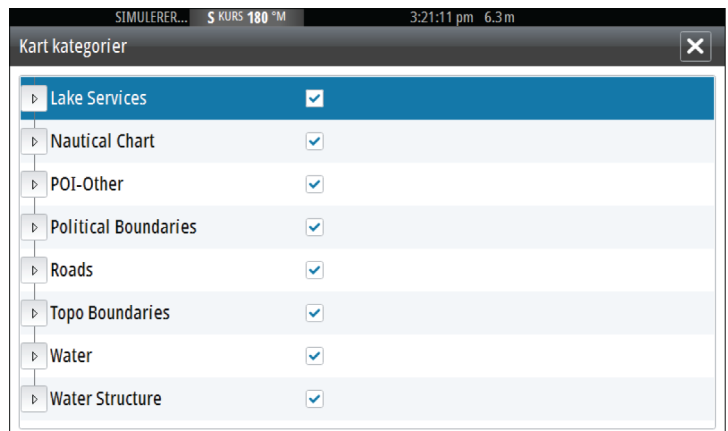


Kartdetaljer

- **Full**
All tilgjengelig informasjon for kartet som er i bruk.
- **Middels**
Minimumsinformasjon som er tilstrekkelig for navigering.
- **Lav**
Grunnleggende informasjonsnivå som ikke kan fjernes, som omfatter informasjon som er nødvendig i alle geografiske områder. Den er ikke ment å være tilstrekkelig for trygg navigering.

Insight-kartkategorier

Insight-kart inneholder flere kategorier og underkategorier som du kan aktivere og deaktivere individuelt, avhengig av hvilken informasjon du vil se.



Land 3D forsterkning og Vann 3D forsterkning

Grafikkinnstillinger er bare tilgjengelige i 3D-modus. Forsterkning er en multiplikator som brukes på tegnede høyder av åser på land og renner i vann for at de skal se høyere eller dypere ut.

Navionics-spesifikke kartalternativer

PrtOrientation (Orientering), Look ahead (Se fremover), 3D og Change Chart Source (Bytt kartkilde) (tidligere beskrevet i denne delen) er felles for alle karttyper.

Bruker generert oppdatering

Aktiverer/deaktiverer kartlaget inkludert Navionics-oppdateringer. Dette er brukerinformasjon eller oppdateringer som er lastet opp til Navionics Community av brukere, og som er gjort tilgjengelige på Navionics-kart.

Hvis du vil ha mer informasjon, kan du se Navionics-informasjonen som fulgte med kartet, eller gå til nettstedet til Navionics: www.navionics.com.

Navionics-kartinstillinger

Fargede havbunnområder

Brukes til å vise ulike dybdeområder i ulike blånyanser.

Presentasjon

Fastsetter hvilken områdeinformasjon, for eksempel navn på plasseringer og notater for områder, som er tilgjengelig for visning.

Presentasjonstype

Angir marin kartinformasjon som symboler, farger på navigasjonskartet og vendinger for internasjonale eller amerikanske presentasjonstyper.

Kartdetaljer

Gir deg ulike nivåer med informasjon om geografiske lag.



Sikkerhetsdybde

Navionics-kartene bruker ulike skygger av blått til å skille mellom grunt og dypt vann.

Sikkerhetsdybden, basert på en valgt grense, tegnes uten blå skygge.

→ **Merk:** Den innebygde Navionics-databasen inneholder data ned til 20 m, og etter dette er alt hvitt.

Dybdekonturer

Fastsetter hvilke konturer du ser på kartet ned til den valgte sikkerhetsdybdeverdien.

Filtrer dybde på steiner

Skjuler identifikasjon av steiner under en angitt dybde på kartet.

Dette bidrar til å fjerne forstyrrelser på kartet i områder der det finnes mange steiner som ligger så dypt at fartøyet kjøler ikke er i nærheten av dem.

Visningsalternativer i Navionics

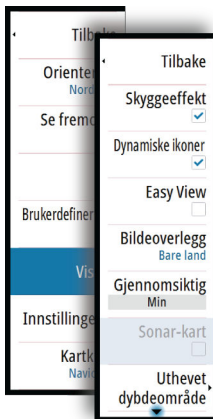
Skyggeeffekt på kart

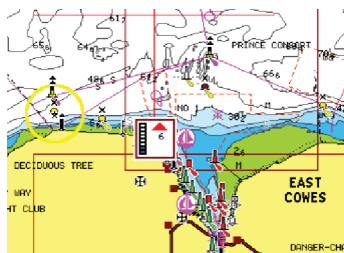
Skyggeeffekt legger til terrenginformasjon på kartet.

Navionics-ikoner for dynamisk tidevann og strøm

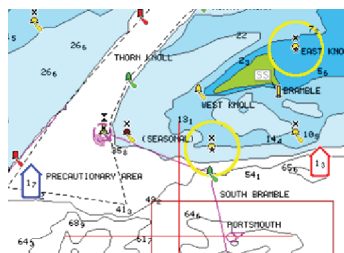
Viser tidevann og strøm med en måler og en pil i stedet for rombeikonene som brukes til statisk informasjon om tidevann og strøm.

Data om tidevann og strøm som er tilgjengelige på Navionics-kart, er knyttet til en bestemt dato og et bestemt klokkeslett. Pilene og/eller målerne animeres i systemet for å vise utviklingen for tidevann og strøm over tid.





Dynamisk tidevannsinformasjon



Dynamisk strøminformasjon

Følgende ikoner og symboler brukes:



Strømhastighet

Pilens lengde avhenger av hastigheten, og symbolet roteres i henhold til strømreringen. Strømhastigheten vises inni pilsymbolet. Det røde symbolet brukes når strømhastigheten er økende, og det blå symbolet brukes når strømhastigheten er synkende.



Tidevannshøyde

Måleren har åtte etiketter og angis i henhold til absolutt maksimums-/minimumsverdi for den evaluerte dagen. Den røde pilen brukes når tidevannet stiger, og den blå pilen brukes når tidevannet faller.

→ **Merk:** Alle numeriske verdier vises i de relevante systemenhetene (enhet) som er angitt av brukeren.

Easy View (Enkel visning)

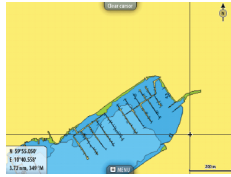
Forstørrelsesfunksjon som øker størrelsen på kartelementer og tekst.

→ **Merk:** Det er ingen angivelse på kartet som viser at denne funksjonen er aktiv.

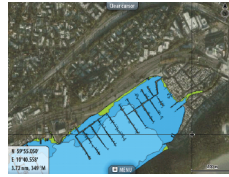
Bildeoverlegg

Med bildeoverlegg kan du vise satellittbilder av et område som et overlegg på kartet. Tilgjengeligheten av slike bilder er begrenset til enkelte regioner og kartografversjoner.

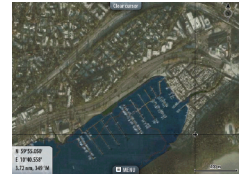
Du kan vise bildeoverlegg i 2D- eller 3D-modus.



Ikke noe bildeoverlegg



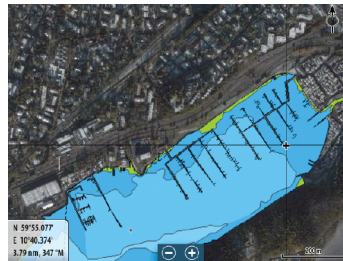
Bildeoverlegg, bare land



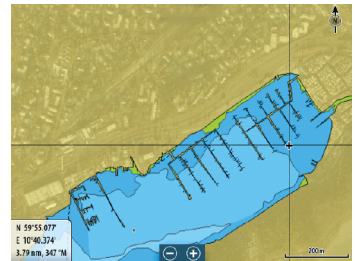
Fullstendig bildeoverlegg

Bildegjennomsiktighet

Bildegjennomsiktighet angir gjennomsiktighetsgraden for bildeoverlegget. Med minimumsinnstillinger for gjennomsiktighet blir kartdetaljene nesten helt skjult av bildet.



Minimal gjennomsiktighet



Maksimal gjennomsiktighet

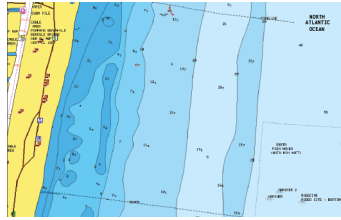
Navionics Fish N' Chip

Systemet støtter kartfunksjonen Navionics Fish N' Chip (bare i USA). Hvis du vil ha mer informasjon, kan du se www.navionics.com.

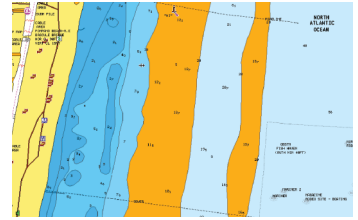
Uthevet dybdeområde

Velg et dybdeområde som Navionics fyller med en annen farge.

Dette gjør at du kan uthve et spesifikt dybdeområde for fiskeformål. Området er bare så nøyaktig som de underliggende kartdata er, det vil si at hvis kartet bare inneholder intervaller på fem meter for konturlinjer, blir skyggeleggingen rundet av til den nærmeste tilgjengelige konturlinjen.



Ikke noe uthevet dybdeområde

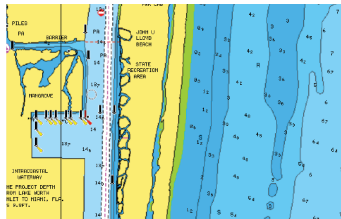


Uthevet dybdeområde: 6–12 m

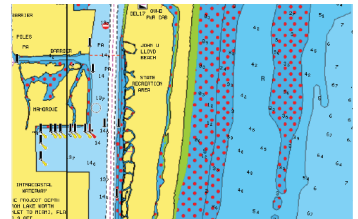
Uthevet grunt vann

Uthever områder med grunt vann.

Dette gjør at du kan utheve vannområder på mellom 0 og den valgte dybden (opptil 10 meter).



Grunt vann ikke uthevet



Uthevet grunt vann: 0–3 m

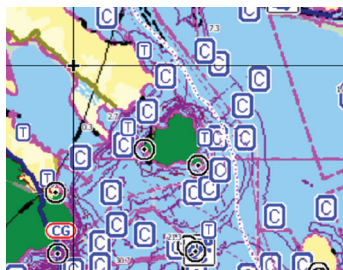
Tidevann og strøm fra Jeppesen

Systemet kan vise tidevann og strøm fra Jeppesen. Med denne informasjonen er det mulig å forutsi tidspunkt, nivå, retning og styrke på strøm og tidevann. Dette er et viktig verktøy for planlegging og navigasjon av en tur.

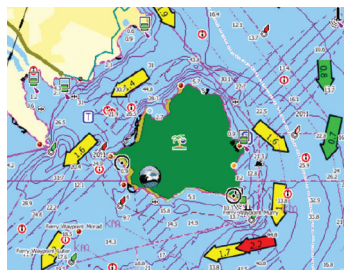
I store zoomområder vises tidevann og strøm som et firkantet ikon med bokstaven **T** (tidevann) eller **C** (strøm). Når du velger et av ikonene, vises det tidevanns- eller strøminformasjon for denne plasseringen.

Du kan vise dynamiske strømdata ved å zoome innenfor et zoomområde på 1 nautisk mil. Ved den avstanden endres strømikonet til et animert, dynamisk ikon som viser strømhastigheten og -retningen. Dynamiske ikoner er svarte (over 6 knop), røde (over 2 knop og under eller lik 6 knop), gule (over 1 knop og under eller lik 2 knop) eller grønne (under eller lik 1 knop), avhengig av strømmen i området.

Hvis det ikke er noen strøm (0 knop), vises dette som et hvitt, kvadratisk ikon.



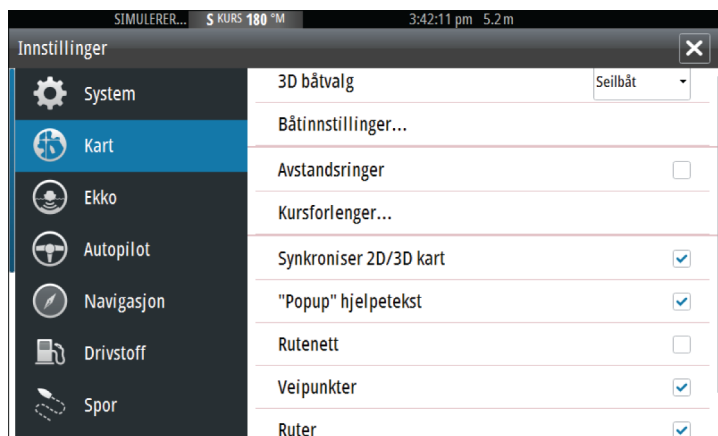
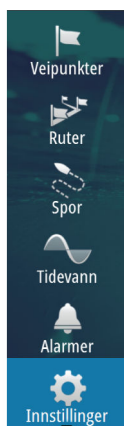
Statiske strøm- og tidevannsikoner



Dynamiske strømikoner

Kartinnstillinger

Innstillinger og visningsalternativer som angis på siden med kartinnstillinger, er felles for alle kartpaneler.



3D båtvalg

Fastsetter hvilket ikon som skal brukes på 3D-kart.

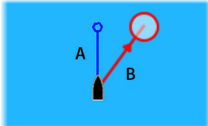
Båttinnstillinger

Båttinnstillingene brukes ved beregning av en automatisk rute. Kjøldeybden, bredden og høyden på båten må angis for bruk av funksjonene for automatisk ruting og enkel ruting.

Avstandsringer

Avstandsringene kan brukes til å presentere avstanden fra fartøyet til andre kartobjekter.

Avstandsskalaen angis automatisk i systemet slik at den passer til kartskalaen.



Kursforlengere

A: Retning

B: Kurs over grunn (COG)

Lengden på kursforlengerne angis som en fast avstand eller for å angi avstanden fartøyet beveger seg i den valgte tidsperioden. Hvis ingen alternativer er aktivert for båten, vises det ingen kursforlengere for båten.

Kursen til båten baseres på informasjon fra den aktive kurssensoren, mens COG baseres på informasjon fra den aktive GPS-sensoren.

Synkroniser 2D/3D kart

Kobler posisjonen som vises på det ene kartet, til posisjonen som vises på det andre kartet, når et 2D- og et 3D-kart vises side om side.

"Popup" hjelpetekst

Velger om grunnleggende informasjon for kartelementer skal vises når du velger elementet.

Rutenett

Aktiverer/deaktiverer visning av rutenett med lengde- og breddegrader på kartet.

Veipunkter, Ruter, Tracks

Slår av og på visning av disse elementene på kartpaneler. Åpner også dialogbokser for veipunkter, ruter og Tracks du kan bruke til å administrere dem.

5

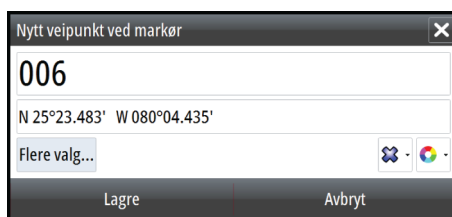
Veipunkt, ruter og spor

Veipunkt

Et veipunkt er et brukergenerert merke plassert på et kart eller på Echosounder-bildet. Hvert veipunkt har en nøyaktig posisjon med lengde- og breddegradskoordinater. Et veipunkt som er plassert på Echosounder-bildet, har en dybdeverdi i tillegg til posisjonsinformasjon. Et veipunkt brukes til å markere en posisjon du kanskje vil komme tilbake til senere. To eller flere veipunkt kan også kombineres for oppretting av en rute.

Lagre veipunkt

Du kan lagre et veipunkt på en valgt plassering ved å plassere markøren på panelet og deretter velge alternativet New waypoint (Nytt veipunkt) på menyen.



På kart- og navigasjonspaneler kan du lagre et veipunkt på fartøyets posisjon når markøren er ikke aktiv. Dette gjør du ved å velge alternativet New waypoint (Nytt veipunkt) på menyen.

Flytte et veipunkt

1. Velg veipunktet du vil flytte.
 - Veipunktikonet utvides, noe som viser at det er aktivt.
2. Aktiver menyen og velg veipunktet på menyen
3. Velg alternativet Flytt
4. Velg den nye veipunktposisjonen.
5. Velg Finish (Fullfør) på menyen

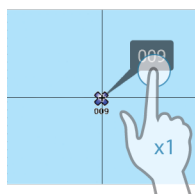
Veipunktet blir nå automatisk lagret på den nye posisjonen.

Redigere et veipunkt

Du kan redigere all informasjon om et veipunkt fra dialogboksen **Redigere veipunkt**.

Denne dialogboksen aktiveres ved å velge hurtigmenyen for veipunktet eller fra menyen når veipunktet er aktivert.

Dialogboksen kan også åpnes fra Veipunkt-verktøyet på **Hjem**-siden.



Redigere veipunkt	
009	
8064 km	069 °M
N 59°19.624' E 010°35.801'	
Notat	Vis ikon og navn
	Dybde (m)
	00000.00
	Alarm radius (km)
	00.00
Opprettet: 10:49 am 02/23/2015	
Slett	Gå til

Slette et veipunkt

Du kan slette et veipunkt fra dialogboksen **Edit Waypoint** (Rediger veipunkt) eller ved å velge menyalternativet **Delete** (Slett) når veipunktet er aktivert.

Du kan også slette veipunkt fra verktøyet Waypoints (Veipunkt) på siden **Home** (Hjem).

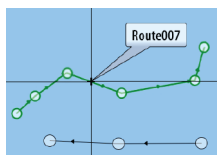
Du kan slette MOB-veipunkt på samme måte.

Alarminnstillinger for veipunkt

Du kan angi en alarmradius for hvert individuelle veipunkt du oppretter. Alarmen angis i dialogboksen **Redigere veipunkt**.

- **Merk:** Radiusalarmen for veipunktet må slås PÅ i alarmdialogboksen for å aktivere en alarm når fartøyet kommer innenfor den definerte radiusen. Hvis du vil ha mer informasjon, kan du se *"Dialogboksen Alarmer"* på side 102.

Ruter



En rute består av en rekke rutepunkter som angis i den rekkefølgen du vil navigere til dem.

Når du velger en rute på kartpanelet, blir den grønn, og rutenavnet vises.

Systemet har støtte for Navionics Autorouting (Automatisk rutevalg) og Jeppesen Easy Routing (Enkelt rutevalg). Denne funksjonen foreslår automatisk rutepunkt mellom det første og siste rutepunktet i en rute, eller mellom valgte rutepunkt i en komplisert rute. Du kan bruke funksjonen når du oppretter en ny rute, eller du kan bruke den til å redigere ruter som allerede er lagret.

Oppretting av ny rute på kartpanelet

1. Aktiver markøren på kartpanelet.
2. Velg alternativet for ny rute på menyen.
3. Plasser det første veipunktet på kartpanelet.
4. Fortsett med å plassere nye rutepunkter på kartpanelet til ruten er fullført.
5. Lagre ruten ved å velge alternativet Lagre på menyen.

Rediger en rute fra kartpanelet

1. Velg en rute for å aktivere den.
 2. Velg alternativet for ruteredigering på menyen.
 3. Plasser det nye rutepunktet på kartpanelet:
 - Hvis du angir det nye rutepunktet på en etappe, blir et nytt punkt lagt til mellom eksisterende rutepunkter.
 - Hvis du angir det nye rutepunktet utenfor ruten, blir det nye rutepunktet lagt til etter det siste punktet i ruten.
 4. Dra et rutepunkt for å flytte det til en ny posisjon.
 5. Lagre ruten ved å velge alternativet Lagre på menyen.
- **Merk:** Menyene endres avhengig av hvilket redigeringsalternativ du har valgt. Alle redigeringer bekreftes eller avbrytes fra menyen.

Slette en rute

Du kan slette en rute ved å velge menyalternativet **Delete** (Slett) mens ruten er aktivert. Du kan også slette ruter fra verktøyet Routes (Ruter) på siden **Home** (Hjem).

Auto-ruting og Easy-ruting

Auto-rutevalg og Easy Routing foreslår nye veipunkter basert på informasjon på kartet og båtens størrelse. Båtens kjøldybde, bredde og høyde må angis i systemet før du kan begynne å bruke denne funksjonen. Dialogboksen Båttinnstillinger vises automatisk hvis informasjonen mangler når du starter funksjonen.

- **Merk:** GO7-enheter beregnet på salg i USA har ikke funksjonene Auto-rutevalg eller Easy Routing. Auto-rutevalg og Easy Routing blir deaktivert på alle ikke-USA-enheter når de brukes i USAs territorialfarvann.
 - **Merk:** Det er ikke mulig å starte Auto-rutevalg eller Easy Routing hvis et av de valgte rutepunktene befinner seg i et utrygt område. Det vises en advarsel, og du må flytte de relevante rutepunktene til et trygt område for å kunne fortsette.
 - **Merk:** Hvis det ikke finnes kompatibel kartografi, er ikke menyalternativene Auto-rutevalg eller Easy Routing tilgjengelige. Kompatibel kartografi er blant annet Jeppesen CMAP MAX-N+, Navionics+ og Navionics Platinum. Hvis du vil ha en fullstendig oversikt over tilgjengelige kart, kan du gå til insightstore.navico.com, c-map.jeppesen.com eller navionics.com.
1. Plasser minst to rutepunkter på en ny rute, eller åpne en eksisterende rute for redigering.
 2. Velg **Auto-rutevalg**, etterfulgt av:
 - **Hele ruten** hvis du vil at det skal legges til nye rutepunkter mellom det første og siste rutepunktet i den åpne ruten.
 - **Utvalg** hvis du manuelt vil velge rutepunktene som definerer grensene for den automatiske rutingen. Velg deretter de relevante rutepunktene. Valgte rutepunkter er røde. Bare to rutepunkter kan velges, og alle rutepunkter mellom valgt start- og slutt punkt forkastes av systemet.
 3. Velg **Godta** for å starte automatisk rutevalg.
 - Når den automatiske rutingen er fullført, vises ruten i forhåndsvisningsmodus, og etappene er fargekodet med trygge og utrygge områder. Navionics bruker rødt (utrygt) og grønt (trygt), mens C-MAP bruker rødt (utrygt), gult (farlig) og grønt (trygt).

4. Flytt om nødvendig eventuelle rutepunkter mens ruten er i forhåndsvisningsmodus.
5. Velg **Behold** for å godta posisjonene til rutepunktene.
6. Gjenta eventuelt trinn 2 (**Utvalg**) og trinn 3 hvis du vil at rutepunkter for andre deler av ruten skal plasseres automatisk av systemet.
7. Velg **Lagre** for å fullføre den automatiske rutingen og lagre ruten.

Eksempler på automatisk rutevalg og enkelt rutevalg

- Alternativet **Hele ruten** brukt når første og siste rutepunkt er valgt.



Første og siste rutepunkt



Resultat etter automatisk rutevalg

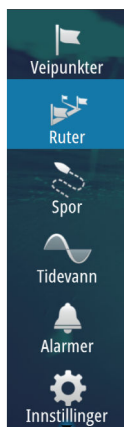
- Alternativet **Utvalg** brukt til automatisk rutevalg for en del av en rute.



To rutepunkter valgt



Resultat etter automatisk rutevalg



Opprette ruter med eksisterende veipunkt

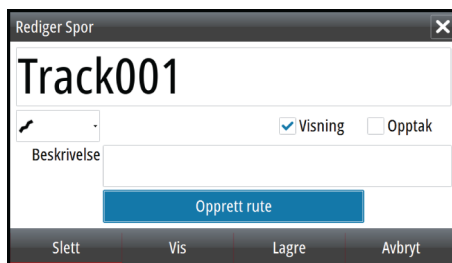
Du kan opprette en ny rute ved å kombinere eksisterende veipunkter i dialogboksen **Ruter**. Dialogboksen aktiveres ved hjelp av verktøyet **Ruter** på **Hjem**-skjermen.



Konvertering av Tracks til ruter

Du kan konvertere et spor til en rute i dialogboksen Rediger spor. Du aktiverer dialogboksen ved å aktivere sporet og deretter velge sporets hurtigmeny, eller ved å velge informasjonsalternativet på menyen.

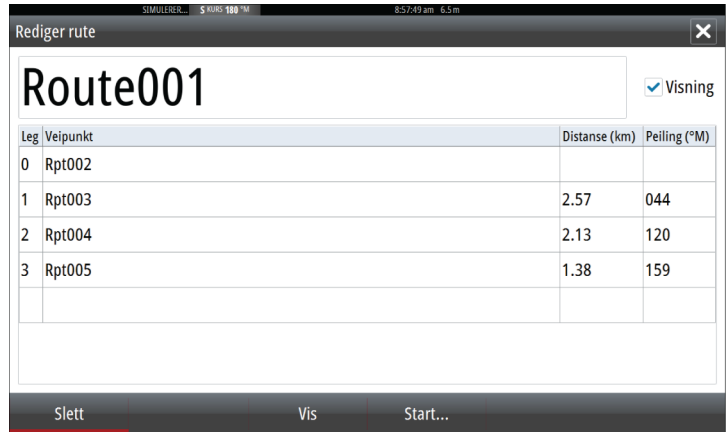
Du kan også åpne dialogboksen Rediger Tracks ved å velge verktøyet Tracks på **Hjem**-skjermen.



Dialogboksen Rediger rute

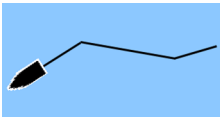
Du kan legge til og fjerne rutepunkter fra dialogboksen **Rediger rute**. Denne dialogboksen aktiveres ved å velge hurtigmenyen for en aktiv rute eller velge den på menyen.

Dialogboksen kan også åpnes ved hjelp av verktøyet **Ruter** på **Hjem**-skjermen.



Leg	Veipunkt	Distanse (km)	Peiling (°M)
0	Rpt002		
1	Rpt003	2.57	044
2	Rpt004	2.13	120
3	Rpt005	1.38	159

Tracks



Tracks er en grafisk fremstilling av båtens historiske bane, noe som lar deg spore hvor du har reist. Tracks kan konverteres til ruter fra dialogboksen **Rediger**.

Fra fabrikk er systemet konfigurert til automatisk å spore og tegne opp fartøyets bevegelser på kartpanelet. Systemet fortsetter å registrere Tracks til det maksimale antallet punkter er nådd. Deretter blir de eldste punktene overskrevet automatisk.

Funksjonen for automatisk sporing kan deaktiveres i dialogboksen Tracks.

Oppretting av nye Tracks

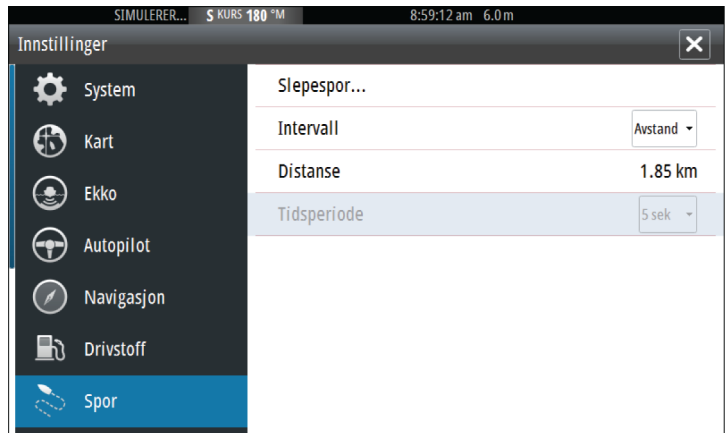
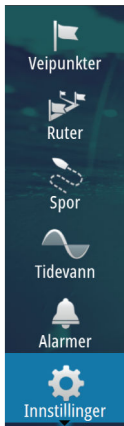
Du kan starte et nytt spor i dialogboksen **Spor**, som aktiveres ved hjelp av verktøyet **Spor** på Hjem-skjermen.

Innstillinger for Tracks

Tracks består av en serie punkter forbundet av linjesegmenter med en lengde som avhenger av registreringsfrekvensen.

Du kan velge å plassere sporpunkter basert på tidsinnstillinger eller avstand eller la systemet plassere et veipunkt automatisk når det registreres en kursendring.

→ **Merk:** Alternativet Tracks må også være satt til PÅ i kartinnstillingene for å vises.



Dialogboksene Veipunkter, Ruter og Tracks

Dialogboksene Veipunkter, Ruter og Tracks gir tilgang til avanserte redigeringsfunksjoner og innstillinger for disse elementene.

Dialogboksene åpnes fra **Verktøy-panelet** på **Hjem**-siden.

Veipunkter, Ruter og Slepessor

Veipunkter Ruter Slepessor

Visning Ta opp Navn Farge Punkter

Track001

Veipunkter, Ruter og Slepessor

Veipunkter Ruter Slepessor

Navn	Start	Slutt	Etappe	Distanse (km)
Route001	Rot002	Rot005	3	6.08

Route001

Veipunkter, Ruter og Slepessor

Route001

Ikone	Navn	Distanse Peiling	Posisjon	Tid
001		12.2 km 351 °M	N 25°45.704' W 80°08.002'	10:12 am 02/25/2015
002		8059 km 069 °M	N 59°19.275' E 10°38.454'	11:03 am 02/23/2015
003		81.7 km 049 °M	N 26°11.593' W 79°32.670'	12:33 pm 02/23/2015
004		8076 km 069 °M	N 59°41.283' E 10°59.622'	3:23 pm 02/13/2015
005		1.40 km 29.5 km	N 25°38.682' W 80°06.524'	1:33 pm 02/27/2015
006		181 °M	N 25°23.483' W 80°04.435'	3:45 pm 03/02/2015
...		8056 km	N 59°19.624'	10:49 am

Ny... Sortere Slett alt med Slett alt Finn...

Navn symbol

6

Navigere

Du kan bruke navigasjonsfunksjonen i systemet til å navigere til markørposisjonen, til et veipunkt eller langs en forhåndsdefinert rute.

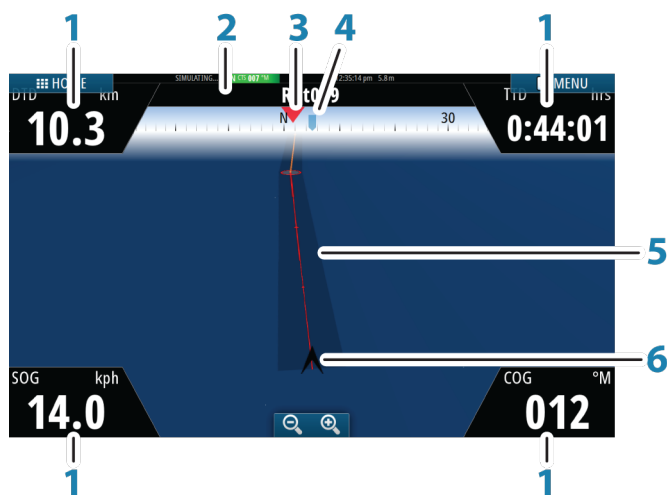
Hvis det finnes autopilotfunksjonalitet i systemet, kan autopiloten settes til automatisk navigasjon av fartøyet.

Hvis du vil ha informasjon om hvordan du plasserer veipunkter og oppretter ruter, kan du se "*Veipunkter, ruter og spor*" på side 41.

Navigasjonspaneler

Navigasjonspanelene kan brukes til å vise informasjon mens du navigerer.

Nav-panelet



Nav-panelet aktiveres fra Hjem-siden, enten som et fullskjermspanel eller som en del av en side med flere paneler.

- 1 **Datafelt**
- 2 **Ruteinformasjon**
- 3 **Fartøyets kurs**

4 Peiling til neste rutepunkt

5 Peilelinje med grense for tillatt avvik fra kurs

Når du ferdes langs en rute, viser peilelinjen den tiltenkte kursen fra ett veipunkt til det neste. Når du navigerer mot et veipunkt (markørposisjon, MOB eller en angitt lengde-/breddegradsposisjon), viser peilelinjen den tiltenkte kursen fra punktet navigasjonen ble startet fra, og mot veipunktet.

6 Fartøysymbol

Angir avstand og peiling i forhold til den tiltenkte kursen. Hvis XTE (Seilingsavvik) overskrider den definerte XTE-grensen, er dette angitt med en rød pil som også inkluderer avstanden fra sporlinjen. Se "*XTE-grense*" på side 53.

Datafelter

Navigasjonspanelet gir følgende informasjon:

DTD	Distanse til ankomstpunkt
SOG	Fart over grunn
COG	Kurs over grunn
TTD	Tid til ankomstpunkt

Navigere til markørposisjonen

Du kan starte navigasjon til en markørposisjon på hvilket som helst kart, eller på Echosounder-panelet.

Plasser markøren på det valgte bestemmelsesstedet på panelet, og velg deretter alternativet **Gå til markør** på menyen.

→ **Merk:** Menyalternativet **Goto Cursor** (Gå til markør) er ikke tilgjengelig hvis du allerede navigerer.

Navigering langs en rute

Du kan begynne å navigere etter en rute fra kartpanelet eller fra dialogboksen **Rute**.

Når rutenavigasjonen er startet, utvides menyen med alternativer for å avbryte navigasjonen, hoppe over et veipunkt og starte ruten på nytt fra fartøyets gjeldende posisjon.

Starte en rute fra kartpanelet

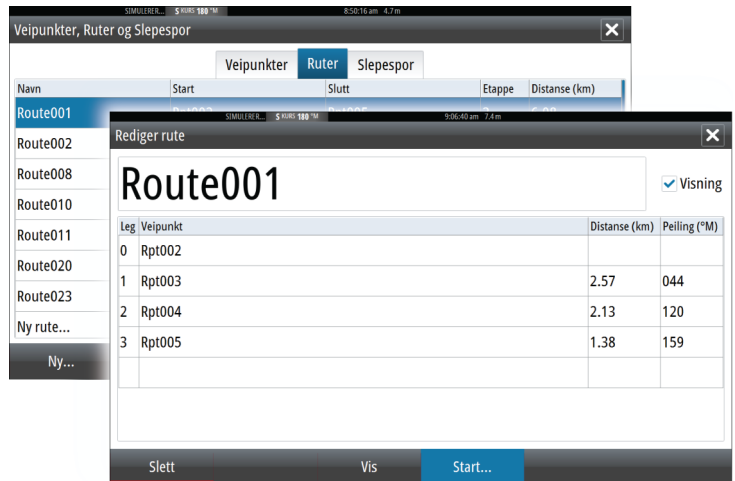
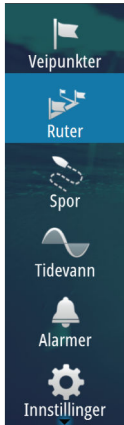
Aktiver en rute på panelet, og velg deretter alternativet for rutenavigasjon på menyen.

Du kan velge et rutepunkt for å starte navigasjonen fra en valgt posisjon.

Starte navigasjon langs en rute fra dialogboksen Rute

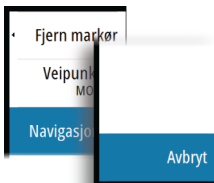
Du kan starte navigasjon fra dialogboksen **Rute**, som du aktiverer på følgende måte:

- Velg **Rute**-verktøyet på **Hjem**-siden.
- Velg rutedetaljene på menyen.



Avbryt navigasjon

Når du navigerer etter en rute, har menyen et alternativ for å avbryte navigasjonen.



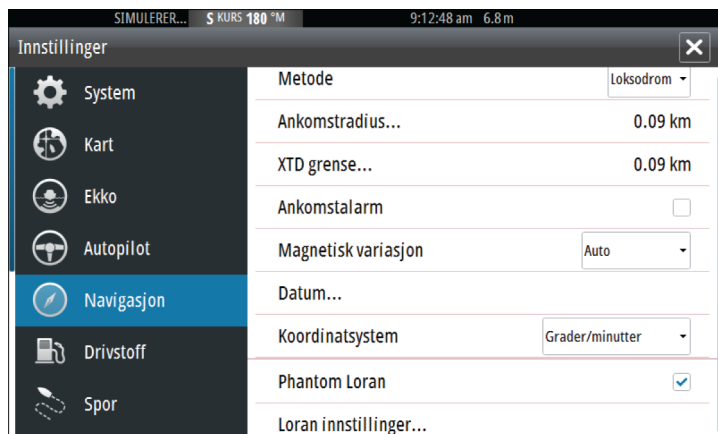
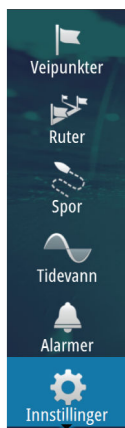
Navigere med autopiloten

Når du starter navigasjon i et system med autopilotfunksjonalitet, blir du bedt om å sette autopiloten i navigasjonsmodus.

Hvis du ikke aktiverer autopiloten, kan du sette den i navigasjonsmodus i Autopilotkontroller senere.

Hvis du vil ha mer informasjon om autopilotfunksjoner, kan du se *"Autopilot"* på side 55.

Navigasjonsinnstillinger



Navigasjonsmetode

Ulike metoder er tilgjengelige for beregning av avstanden og peilingen mellom to punkter på et kart.

Storsirkelruten er den korteste banen mellom to punkt. Hvis du skal ferdes på en slik rute, vil det imidlertid være vanskelig å styre manuelt fordi kursen vil endres konstant (med unntak av tilfeller med rett nord, rett sør eller langs ekvator).

Loksodromer er spor med konstant peiling. Det er mulig å ferdes mellom to plasseringer med loksodromberegning, men avstanden vil vanligvis være større enn ved bruk av storsirkel.

Ankomstradius

Angir en usynlig sirkel rundt målveipunktet.

Fartøyet regnes som ankommet til et veipunkt når det er innenfor denne radiusen.

XTE-grense

Denne innstillingen definerer hvor langt båten kan avvike fra den valgte ruten. Hvis båten overskrider denne grensen, utløses det en alarm.

Ankomstalarm

Når ankomstalarmen er aktivert, avgis det en alarm når fartøyet når veipunktet, eller når det er innenfor den angitte ankomstradiusen.

Magnetisk variasjon

Magnetisk variasjon er forskjellen mellom sanne peilinger og magnetiske peilinger, som skyldes ulike plasseringer for de geografiske og magnetiske nordpolene. Alle lokale uregelmessigheter, for eksempel jerndepoter, kan også påvirke de magnetiske peilingene.

Når variasjonen er satt til Auto, konverteres automatisk magnetisk nord til sann nord. Velg manuell modus hvis du må angi egen lokal magnetisk variasjon.

Datum

De fleste papirkart lages i WGS84-format, som også brukes i GO7.

Hvis papirkartene er i et annet format, kan du endre datuminnstillingene slik at de samsvarer med papirkartene.

Koordinatsystem

Det kan brukes flere koordinatsystemer til å kontrollere formatet for lengde- og breddegradskoordinater som vises på kartpanelet.

Phantom Loran

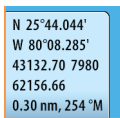
Gjør det mulig å bruke posisjoneringssystemet Phantom Loran.

Loran-innstillinger

Definerer Loran-kjeder (GRI) og foretrukket stasjon for registrering av veipunkt, markørposisjon og posisjonspanel.

Det grafiske eksemplet viser et vindu for markørposisjon med informasjon om Loran-posisjon.

Hvis du vil ha mer informasjon, kan du se dokumentasjonen for Loran-systemet.



7

Autopilot

Hvis en autopilotdatamaskin av typen AC12N, AC42N eller SG05 er koblet til systemet, er autopilotfunksjoner tilgjengelige i systemet.

En autopilot er utformet for å opprettholde nøyaktig kurs under ulike sjøforhold, med minimale bevegelser på styreposisjonen.

Sikker betjening med autopiloten

⚠ Advarsel: En autopilot er et nyttig hjelpemiddel for navigasjon, men kan ALDRI erstatte en menneskelig navigatør.

Aktivere autopiloten

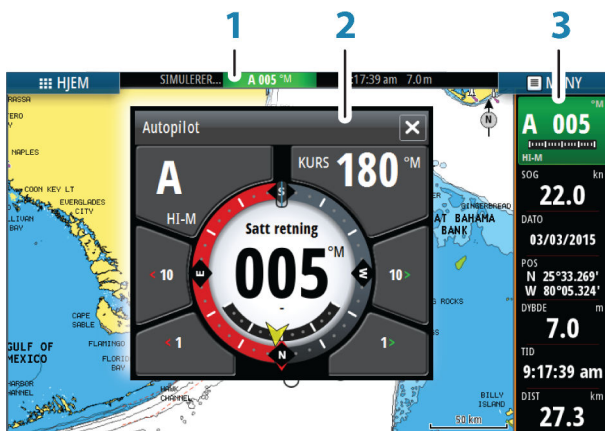
Du aktiverer autopiloten fra hvilket som helst panel ved å velge autopilotvinduet på informasjonslinjen og deretter velge en modus i **Autopilot Controller** (Autopilotkontroller).



Bytte fra automatisk modus til manuell styring

Du setter autopiloten i STBY-modus fra hvilken som helst automatisk betjeningsmodus ved hjelp av hurtigmenyen for autopilot.

Autopilotangivelse på sidene



- 1 Autopilotangivelse på statuslinje
- 2 Hurtigmeny for autopilot
- 3 Autopilotvindu på informasjonslinjen

Angivelse av autopilotmodus på statuslinjen

S HDG 007 °M

Statuslinjen viser autopilotinformasjon så sant en autopilotdatamaskin er koblet til nettverket.

Ikoner er inkludert hvis autopiloten er passiv eller låst av en annen kontrollenhet for autopilot.

Hurtigmeny for autopilot

Du styrer autopiloten fra hurtigmenyen for autopilot.

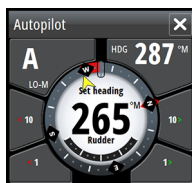
Hurtigmenyen har en fast plass på siden, og den er tilgjengelig for alle sider med unntak av når det finnes et aktivt autopilotpanel.

Når hurtigmenyen for autopilot er aktiv, kan du ikke betjene bakgrunnspanelet eller menyen på panelet.

Du fjerner hurtigmenyen fra en side ved å velge **X** øverst til høyre. Du aktiverer den igjen ved å velge autopilotvinduet på informasjonslinjen.

Følgende hurtigmenyer er tilgjengelige:

- **Autopilot controller** (Autopilotkontroller), som viser aktiv modus, kurs, rorinformasjon og ulike styreinformasjon, avhengig av den aktive autopilotmodusen. Manuelle justeringer av den angitte kursen kan bare foretas når pilindikatorene for babord og styrbord lyser rødt og grønt.
- **Mode selection** (Modusvalg), inkludert tilgang til valg av svingmønster.
- **Turn pattern selection** (Valg av svingmønster)



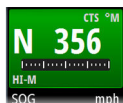
Autopilotkontroller



*Mode selection
(Modusvalg)*



Valg av svingmønster



Autopilot-vinduet på informasjonslinjen

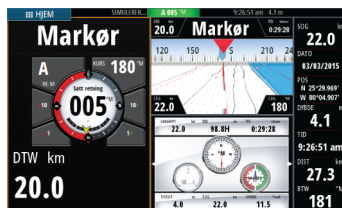
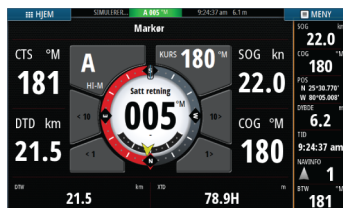
Du kan velge å vise Autopilot-vinduet på informasjonslinjen.

Hvis hurtigmenyen for autopilot er deaktivert, kan du aktivere den ved å velge vinduet på informasjonslinjen.

Autopilot-panelet

Autopilot-panelet brukes til å vise navigasjonsdata. Det kan vises som et fullskjermspanel eller på en side med flere paneler.

Hvor mange datafelt som er inkludert på Autopilot-panelet, er avhengig av den tilgjengelige panelstørrelsen.



Datafelt

Følgende forkortelser brukes på Autopilot-panelet:

CTS	Kurs å styre
DTD	Distanse til ankomstpunkt
DTW	Distanse til neste veipunkt
SOG	Fart over grunn
COG	Kurs over grunn
XTE	Seilingsavvik (L: venstre eller R: høyre)

Modusoversikt

Autopiloten har flere styremodi. Antallet modi og funksjoner i hver enkelt modus avhenger av båttypen og tilgjengelige inndata, som vist i denne listen:

- **Standby**
Standby-modus brukes ved manuell styring i styreposisjon. Kompass- og rorvinkel vises på skjermen.
- **NFU**
Styring uten oppfølging der rorbevegelsen styres med tastene Port (Babord) og Starboard (Styrbord) på hurtigmenyen for piloten, eller av en annen NFU-enhet.
- **FU**
Styring med oppfølging der rorvinkelen angis av en annen FU-enhet.
- **AUTO**
Automatisk styring der den angitte kursen opprettholdes.
 - **Heading capture** (Kursregistrering)
Avbryter svingen og bruker den umiddelbare kompassavlesningen som angitt kurs.
 - **Turn patterns** (Svingmønstre)
Flytter fartøyet automatisk i forhåndsdefinerte styremønstre for sving.
 - **Tacking** (Bauting)
Bare tilgjengelig hvis båttypen er satt til Sail (Seil) i dialogboksen Autopilot Commissioning (Klargjøring av autopiloten). Bauting med en fast vinkel.
- **NoDrift** (Ingen avdrift)

Automatisk styring som holder fartøyet på en rett peilelinje ved å kompensere for drift.

- **Dodging** (Unnamanøver)
Går tilbake til modusen for ingen avdrift etter en kursendring.
- **NAV**
Navigasjonsstyring. Styrer fartøyet til et bestemt veipunkt eller gjennom en rute.
- **WIND** (Vind)
Bare tilgjengelig hvis båttypen er satt til Sail (Seil) i dialogboksen Autopilot Commissioning (Klargjøring av autopiloten).
Automatisk styring der fartøyet kurs endres for å opprettholde en angitt vindvinkel.
- **Tacking/Gybing** (Bauting/jibbing)
Bare tilgjengelig hvis båttypen er satt til Sail (Seil) i dialogboksen Autopilot Commissioning (Klargjøring av autopiloten). Bauting/jibbing med relativ eller fast vindvinkel som referanse.
- **WIND Nav** (Vindnavigasjon)
Automatisk styring som bruker både vind- og GPS-data til å styre fartøyet til et bestemt veipunkt eller gjennom en rute.

Standby-modus

Standby-modus (STBY) brukes når du styrer båten fra dashbordet.

Non-Follow Up (Ikke oppfølging, NFU, servostyring)

I NFU-modus bruker du pilknappene for babord og styrbord på hurtigmenyen for autopilot til å styre roret. Roret beveger seg så lenge knappen holdes inne.

- Aktiver NFU-modus ved å velge pilknappen for babord eller styrbord på hurtigmenyen mens autopiloten er i STBY- eller FU-modus.

Du går tilbake til STBY-modus ved å velge knappen for STBY-modus på hurtigmenyen for autopilot.

Oppfølgingsstyring (FU)

- **Merk:** FU-modus er bare tilgjengelig hvis du har en OP40 eller lignende inkludert i systemet. GO7 har ingen roteringsknapp.

I FU-modus bruker du roteringsknappen til å styre rorvinkelen. Trykk på roteringsknappen, og vri deretter på knappen for å angi rorvinkelen. Roret flyttes til angitt vinkel og stopper deretter.

- Du velger FU-modus fra hurtigmenyen for autopilot.
- **Merk:** Hvis hurtigmenyen for autopilot er lukket, eller hvis en dialogboks for alarmer er aktivert på enheten som styrer autopiloten i FU-modus, endres autopiloten automatisk til STBY-modus.

⚠ Advarsel: Når du er i FU-modus, kan du ikke ta manuell kontroll over rattet.

AUTO-modus (automatisk kompass)

I AUTO-modus utsteder autopiloten rorkommandoer som kreves for å styre fartøyet automatisk i en valgt kurs.

- Du velger AUTO-modus fra hurtigmenyen for autopilot. Når modusen er aktivert, velger autopiloten den gjeldende kursen som valgt kurs.

Endre valgt kurs i AUTO-modus

Du justerer valgt kurs ved hjelp av pilknappene for babord/styrbord på hurtigmenyen for autopilot, eller du kan velge vinduet Heading (Kurs) på hurtigmenyen for autopilot og deretter angi ønsket verdi for kursen.

Det foretas umiddelbart en kursendring. Den nye kursen holdes til en ny kurs blir valgt.

Registrere retning

Når fartøyet svinger i AUTO-modus, vil en umiddelbar tilbakestilling av modusen aktivere funksjonen for registrering av retning. Dette avbryter automatisk svingen, og fartøyet fortsetter i retningen som ble avlest fra kompasset i det øyeblikket du aktiverte modusen på nytt.

Slag i AUTO-modus

→ **Merk:** Bautefunksjonen er bare tilgjengelig når systemet er konfigurert for båttypen SAIL (Seil) i dialogboksen Autopilot Commissioning (Klargjøring av autopiloten).



Slag må bare utføres mot vinden og må testes i rolige sjøforhold med lett vind for å finne ut hvordan det fungerer på båten din. Ettersom det finnes svært mange båtegenskaper (fra saktegående båter til racerbåter), kan slagfunksjonen variere i ytelse fra båt til båt.

Slag i AUTO-modus er forskjellig fra slag i WIND-modus. I AUTO-modus er slagvinkelen fast og som definert av brukeren. Hvis du vil ha mer informasjon, kan du se "*Slag – WIND-modus*" på side 64.

Du starter slagfunksjonen fra AUTO-modus.

Når slagretningen er valgt, endrer autopiloten den gjeldende angitte kursen i henhold til den angitte faste slagvinkelen.

Du kan avbryte slagoperasjonen så lenge dialogboksen Slå er åpen, ved å velge motsatt slagretning. Når operasjonen blir avbrutt, returnerer båten til den forrige angitte retningen.

Ingen avdrift-modus

Ingen avdrift-modus kombinerer autopiloten og posisjoneringsinformasjonen fra GPS.

I Ingen avdrift-modus styres fartøyet langs en beregnet sporlinje i en retning brukeren har angitt. Hvis fartøyets kurs driver bort fra den opprinnelige kursen på grunn av strøm og/eller vind, følger fartøyet linjen med en driftvinkel.

1. Snu fartøyet i ønsket kurs
2. Aktiver Ingen avdrift-modusen. Autopiloten tegner en usynlig peilelinje basert på gjeldende kurs fra båtens posisjon.

I motsetning til i AUTO-modus (kompassmodus) bruker autopiloten nå posisjonsinformasjonen til å beregne seilingsavviket, og den holder sporet rett automatisk.

Du bruker pilpanelknappene for babord/styrbord på hurtigmenyen for autopilot til å tilbakestille peilelinjen når du er i modusen for ingen avdrift.

Unnamanøver

Hvis du må styre unna en hindring mens du er i Ingen avdrift-modus, kan du sette autopiloten i STBY og styre manuelt eller bruke styreposisjonen til hindringen er passert.

Hvis du går tilbake til Ingen avdrift-modus i løpet av 60 sekunder, kan du velge å fortsette på den tidligere angitte peilelinje.

Hvis du ikke svarer, forsvinner dialogboksen og autopiloten går tilbake til Ingen avdrift-modus med gjeldende kurs angitt som peilelinje.

NAV-modus

⚠ Advarsel: NAV-modus må bare brukes i åpent farvann.

Du kan bruke autopiloten til å styre båten automatisk til et spesifikt veipunkt, eller langs en forhåndsdefinert rute.

Posisjonsinformasjonen fra GPS brukes til å endre kursen som skal styres, slik at båten holdes på sporlinjen og føres til veipunktet som er målet.

➔ **Merk:** Gyldig posisjon må være registrert på GO7 for å oppnå tilfredsstillende navigeringsstyring. Autostyring må testes og vurderes som tilfredsstillende før du går inn i NAV-modus.

Starte automatisk navigering

Når du starter navigering langs en rute eller til et veipunkt fra kartpanelet, blir du bedt om å sette autopiloten i NAV-modus. Hvis du avviser denne forespørselen, kan du starte NAV-modus fra menyen for autopilotmodus.

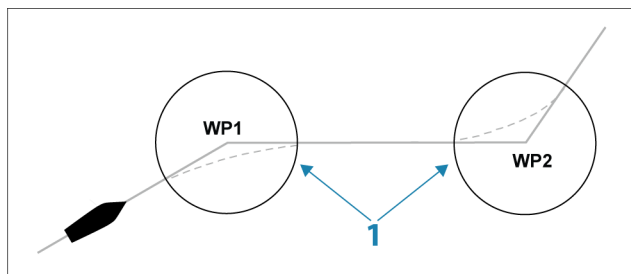
Når NAV-modus er startet, holder autopiloten automatisk fartøyet på etappen.

Når fartøyet kommer til ankomstsirkelen for et rutepunkt, høres et lydsignal fra autopiloten, og det vises en dialogboks med den nye kursinformasjonen. Hvis den nødvendige kursendringen til neste veipunkt er under grensen for kursendring, endrer autopiloten automatisk kursen. Hvis den nødvendige kursendringen til neste veipunkt i en rute er over den angitte grensen, blir du bedt om å bekrefte at den kommende kursendringen er godkjent.

→ **Merk:** Hvis du vil ha informasjon om navigeringsinnstillinger, kan du se "*Navigeringsinnstillinger*" på side 53.

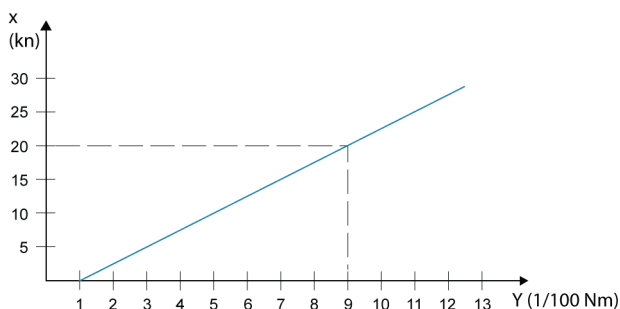
Ankomstsirkel for veipunkt

Ankomstradiusen definerer punktet der en sving startes når du navigerer etter en rute.



Ankomstsirkelen (**1**) bør justeres etter båtens hastighet. Jo høyere hastigheten er, jo bredere bør sirkelen være. Intensjonen er at autopiloten skal starte kursendringen i tide til å oppnå en jevn overgang til neste etappe.

Figuren nedenfor kan brukes til å velge den passende veipunktssirkelen når du oppretter en rute.



X-akse = båtens hastighet i knop

Y-akse = ankomstsirkel, radius i 1/100 nautisk mil

Eksempel: Med en hastighet på 20 knop bør du bruke en veipunktssirkel med radiusen 0,09 nautisk mil.

→ **Merk:** Avstanden mellom veipunkt i en rute må ikke være mindre enn radiusen for ankomstsirkelen for veipunktet.

WIND-modus

→ **Merk:** Modusen WIND (Vind) er bare tilgjengelig hvis systemet er konfigurert for seilbåt i dialogboksen Autopilot Commissioning (Klargjøring av autopiloten).

Du må kontrollere at gyldige inndata er tilgjengelige fra vindsignalomformerer, før WIND-modus startes.

Start vindstyring på følgende måte:

1. Sett autopiloten i AUTO-modus.
2. Juster båtkursen til vindvinkelen er den vinkelen du vil opprettholde.
3. Velg modusangivelsen i autopilotkontrolleren for å aktivere autopilotmenyen, og velg deretter WIND-modus.

Satt styrekurs (CTS) og satt vindvinkel angis fra kompasskursen og vindsignalomformerer i det øyeblikket WIND-modusen velges. Fra da av endrer autopiloten kurs for å opprettholde vindvinkelen etter hvert som vindretningen endrer seg.

Slag i WIND-modus

→ **Merk:** Bautefunksjonen er bare tilgjengelig når systemet er konfigurert for båttypen SAIL (Seil) i dialogboksen Autopilot Commissioning (Klargjøring av autopiloten).



Slag må bare utføres mot vinden og må testes i rolige sjøforhold med lett vind for å finne ut hvordan det fungerer på båten din. Ettersom det finnes svært mange båtegenskaper (fra saktegående båter til racerbåter), kan slagfunksjonen variere i ytelse fra båt til båt.

Slag i WIND-modus sammenlignet med AUTO-modus utføres ved seiling med relativ eller sann vind som referanse. Sann vindvinkel må være under 90 grader.

Svinghastigheten under slaget vil bli angitt av slagtiden som er definert i oppsettet for seileparametre. Slagtiden styres også av båtens hastighet for å forhindre tap av hastighet under slag.

Du kan starte slagfunksjonen fra WIND-modus.

Når du starter slaget, speiler autopiloten umiddelbart den angitte vindvinkelen til motsatt side av baugen.

Du kan avbryte slagoperasjonen så lenge dialogboksen Slå er åpen, ved å velge motsatt slagretning. Når operasjonen blir avbrutt, returnerer båten til den forrige angitte retningen.

Jibbing

Jibbing er mulig når sann vindvinkel er over 120°.

Jibbetiden fastsettes av båten hastighet for å gjøre det så raskt som mulig med kontroll.

Forhindre slag/jibb

Du bør være forsiktig med å bruke autopiloten under skarp seiling og kjøring.

Hvis seilene ikke er i balanse under skarp seiling, kan roterende krefter fra seilene føre båten inn i vinden. Hvis båten drives lenger enn den angitte minimumsvindvinkelen, forsvinner thrusten fra seilene plutselig, og båten hastighet reduseres. Det blir vanskeligere å styre båten fordi roret blir mindre effektivt.

Funksjonen for å forhindre slag i WIND-modus er implementert for å unngå slike situasjoner. Den reagerer umiddelbart når den relative vindvinkelen blir 5° mindre enn den angitte minimumsvindvinkelen, og mer rorbruk blir iverksatt.

Under kjøring kan det være vanskelig å styre båten når bølger kommer fra siden eller bakfra. Bølgene kan rotere båten inn i en uønsket jibbing. Dette kan være farlig for både mannskapet og masten.

Funksjonen for å forhindre jibbing aktiveres når den faktiske relative vindvinkelen blir større enn 175° eller blir motsatt av den angitte vindvinkelen. Mer bruk av roret blir iverksatt for å forhindre en uønsket jibbing.

Funksjonene for å forhindre slag og jibbing er ikke en garanti mot å havne i farlige situasjoner. Hvis effekten av roret og/eller drivenheten ikke er tilstrekkelig, kan det oppstå en farlig situasjon. Vær spesielt oppmerksom i slike situasjoner.

WIND Nav-modus

I WIND Nav-modus styrer autopiloten båten i forhold til både vind- og posisjonsdata.

I denne modusen beregner autopiloten den første kursendringen som er nødvendig for å navigere mot det aktive veipunktet, men piloten tar også hensyn til gjeldende vindretning i beregningen.



Svingmønsterstyring

Autopiloten har en rekke funksjoner for automatisk svingstyring for motoriserte båter når piloten er i AUTO-modus.

→ **Merk:** Alternativet for svingstyring er ikke tilgjengelig hvis båttypen er satt til SAIL (Seil) i dialogboksen Autopilot Commissioning (Klargjøring av autopilot). Funksjonen for å baute/jibbe blir da implementert i stedet.

Starte en sving

Du starter svingen ved å velge det relevante svingikonet. Deretter velger du alternativene for babord eller styrbord i dialogboksen Turn (Sving) for å velge svingretningen.

Stoppe svingen

Du kan stoppe svingen fra dialogboksen Sving.

Du kan når som helst under en sving velge STBY på hurtigmenyen for autopilot for å gå tilbake til STBY-modus og manuell styring.

Svingvariabler

Alle alternativer for svingstyring, med unntak av C-sving, har innstillinger du kan justere før du starter en sving, og når som helst mens båten er i en sving.

U-sving

U-sving endrer den gjeldende angitte retningen 180° i motsatt retning.

Svinghastigheten er identisk med innstillingene for Svinghastighet. Denne kan ikke endres i løpet av svingen.

→ **Merk:** Se den separate installasjonshåndboken for GO7 hvis du vil ha informasjon om innstillinger for Svinghastighet.

C-sving

Styrer båten i en sirkel.

Du kan justere svinghastigheten i dialogboksen for svinging før svingingen starter, og under svingingen. Hvis du øker svinghastigheten, svinger båten i en mindre sirkel.

Spiralsving

En spiralsving får fartøyet til å svinge i spiral med minkende eller økende radius. Du angir utgangsradiusen før svingen startes, og endringen per sving i løpet av svingen. Hvis endringen per sving settes til null, svinger fartøyet i en sirkel. Negative verdier angir minkende radius, mens positive verdier angir økende radius.

Sikksakksvinger

Styrer båten i et sikksakkmønster.

Hvis du vil navigere i et sikksakkmønster, angir du den første kursendringen før svingen startes.

I løpet av svingen kan du endre hovedkursen, kursendringen og etappeavstanden.

Firkantet sving

Får til båten til automatisk å svinge 90° etter å ha tilbakelagt en definert etappeavstand.

Du kan når som helst i løpet av svingen endre hovedkursen og avstanden for etappen til fartøyet foretar en ny sving på 90°.

Saktegående S-sving

Får båten til slingre rundt hovedkursen.

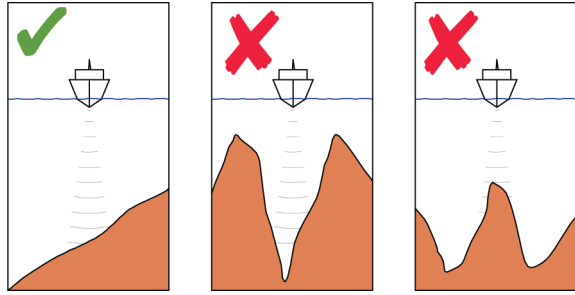
Du angir endringen av valgt kurs før svingen startes.

I løpet av svingen kan du endre hovedkursen, kursendringen og svingradiusen fra dialogboksen Sving.

Dybdekontursporing, DCT™

Hvis systemet har inndata fra Echosounder, kan autopiloten konfigureres til å følge en dybdekontur.

⚠ Advarsel: Ikke bruk denne funksjonen hvis ikke havbunnen er egnet for det. Ikke bruk den i steinete farvann der dybden varierer kraftig på små områder.



Bruk følgende prosess til å starte DCT-styring:

1. Kontroller at du har dybdeavlesning på panelet eller på et separat dybdeinstrument.
2. Styr båten til dybden du vil følge, og i ønsket retning av dybdekonturen.
3. Aktiver modusen **AUTO**, velg dybdekonturstyring, og overvåk dybdeavlesningen.
4. Velg alternativet Port (Babord) eller Starboard (Styrbord) i dialogboksen (Turn) Sving for å starte dybdekonturstyringen og følg bunnhellingen mot styrbord eller babord.

Følgende parametre er tilgjengelige for dybdekontursporing:

Dybdeforsterkning

Denne parameteren fastsetter forholdet mellom angitt ror og avviket fra den valgte dybdekonturen. Jo høyere verdien for dybdeforsterkning er, jo mer ror brukes.

Hvis verdien er for lav, tar det lang tid å kompensere for avdrift fra den angitte dybdekonturen, og autopiloten klarer ikke å holde båten på den valgte dybden.

Hvis verdien er for høy, øker overstyringen, og styringen blir ustabil.

Konturkryssvinkel (CCA)

CCA er en vinkel som legges til eller trekkes fra angitt kurs.

Med denne parameteren kan du få båten til å rotere rundt referansedybden med saktegående s-bevegelser.

Jo større CCA-verdien er, jo større giring tillates. Hvis du setter CCA til null, blir det ingen sakte s-bevegelser.

Bruke GO7 i et AP24-/AP28-system

Kommandooverføring

Hvis GO7 er koblet til et autopilotsystem som omfatter en AP24- eller AP28-kontrollenhet, kan bare én kontrollenhet aktiveres om gangen. En inaktiv kontrollenhet er angitt med en firkant og et korssymbol på hurtigmenyen for autopilotkontrolleren.

Du overtar kommandoen fra en inaktiv kontrollenhet ved å velge modusen på hurtigmenyen for autopilot og deretter bekrefte aktiv modus.

Låse eksterne stasjoner

AP24/AP28 inkluderer en funksjon for ekstern låsing som deaktiverer autopilotkontroll fra andre enheter. En låst kontrollenhet er angitt med et nøkkelsymbol på hurtigmenyen for autopilotkontrolleren.

Når funksjonen for ekstern lås er aktivert på en AP24-/AP28-kontrollenhet, beholder bare den aktive kontrollenheten kommandoen. Det er ikke mulig å overføre kommandoen til GO7 eller andre kontrollenheter for autopilot i systemet.

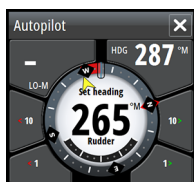
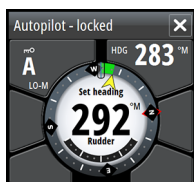
Du kan bare låse opp de eksterne stasjonene fra AP24-/AP28-enheten som har kommandoen.

Bruke autopiloten i et EVC-system

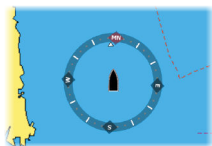
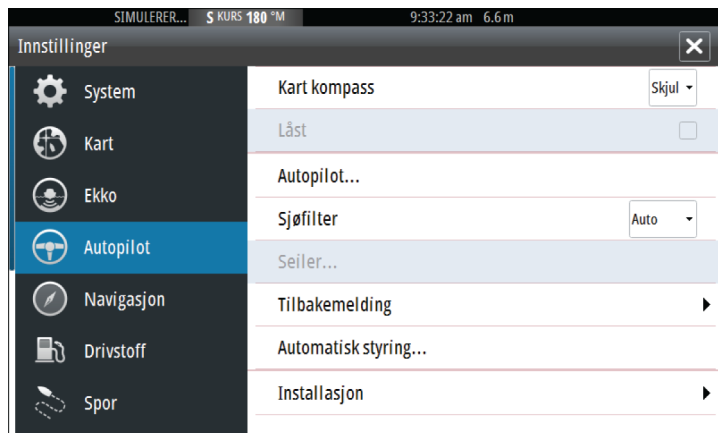
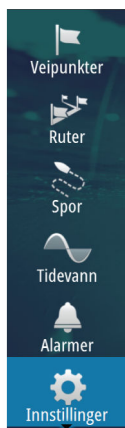
Når GO7 er koblet til et EVC-system via SG05, kan du ta manuell kontroll over styringen uavhengig av autopilotmodusen.

Modusindikatoren på hurtigmenyen for piloten erstattes med en strek for å angi EVC-overstyring.

Systemet går tilbake til GO7-kontroll i Standby-modus hvis ingen rorkommando blir gitt fra EVC-systemet innen en forhåndsdefinert periode.



Autopilotinnstillinger



Kartkompass

Du kan vise et kompassymbol rundt båten på kartpanelet. Kompassymbolet er deaktivert når markøren er aktiv på panelet.

Låse bruk av autopiloten fra en enhet

Du kan låse en GO7-enhet for å forhindre uautorisert bruk av autopiloten. Når enheten er låst, er dette angitt med et låsesymbol og med tekst på hurtigmenyen. Ingen automatiske modi kan velges fra en låst enhet.

→ **Merk:** Låsefunksjonen er ikke tilgjengelig på en enhet som har autopilotkontroll!

Hvis GO7 er en del av et AP24-/AP28-system, kan alle andre enheter for autopilotstyring låses for autopilotstyring fra AP24-/AP28-kontrollenheten.

Sjøfilter

Filteret Seastate (Sjøstatus) brukes til å redusere følsomheten for roraktivitet og autopilot i dårlig vær. Alternativer i innstillingene er:

- **OFF** (Av)
Filteret for sjøstatus er deaktivert. Dette er standardinnstillingen.
- **AUTO**

Reduserer følsomheten for roraktivitet og autopilot i dårlig vær gjennom en tilpasningsprosess. Innstillingen AUTO anbefales hvis du vil bruke filteret for sjøstatus.

- **MANUAL** (Manuelt)

Koblet til styringsinnstillingene for styringsrespons, som er beskrevet tidligere. Kan brukes til å finne den optimale kombinasjonen av kursholding og lav roraktivitet manuelt i tøffe, men stødige sjøforhold.

Seileparametre

→ **Merk:** Innstillinger for seileparametre er bare tilgjengelige hvis båttypen er satt til Sail (Seil) i dialogboksen Autopilot Commissioning (Klargjøring av autopiloten).

Tid til å slå

Når du utfører et slag i WIND-modus, kan du justere hastigheten på svingen (slagtiden). Dette gjør seilere som er alene på sjøen, muligheten til å håndtere båten og seilene under et slag.

En sving som utføres uten å bytte vindside, foretas også med en kontrollert svinghastighet.

Slagvinkel

Denne verdien brukes til å forhåndsdefinere kursendringen som brukes ved slag i AUTO-modus. Når du trykker på indikatorene for babord og styrbord på hurtigmenyen for autopilot, endres kursen like mye som denne verdien.

Vindfunksjon

Når Vindfunksjon er satt til AUTO, velger autopiloten automatisk mellom relativ og sann vindstyring. AUTO er standard og anbefales for normal fart.

Når båten kjører, surfer den også på bølgene. Dette kan føre til betydelige endringer i båtens hastighet og dermed også endringer i relativ vindvinkel. Sann vindstyring brukes derfor under kjøring, mens styring etter relativ vind brukes under skarp seiling.

Relativ vindstyring foretrekkes når du vil oppnå maksimal båthastighet. Autopiloten prøver å opprettholde en konstant relativ vindvinkel for å få maksimal thrust fra en gitt trim av seilene.

Når du seiler i lukket farvann, kan den relative vindvinkelen bli midlertidig endret på grunn av vindkast. Det kan da være å foretrekke å seile etter sann vind.

VMG-optimalisering

Du kan optimalisere VMG etter vind. Når denne funksjonen er valgt, er den aktiv i 5–10 minutter etter at en ny vindvinkel er angitt, og bare under skarp seiling.

Legglinjestyring

Legglinjestyring er nyttig under navigering. Seilingsavvik (XTE) fra navigatoren holder båten på sporlinjen. Hvis XTE fra navigatoren overskrider 0,15 NM, beregner autopiloten legglinjen og sporet mot veipunktet.

Respons

Systemet bytter som standard mellom parametersettet HI/LO basert på hastighet (motorbåter) eller hastighet og vind (seilbåter). Du kan imidlertid velge manuelt hvilket parametersett som skal brukes.

HI eller LO må velges hvis ingen hastighetsinndata er tilgjengelige.

Du kan finjustere hvert av de to parametersettene (HI/LO) manuelt. Nivå 4 er standardinnstillingen med parameterverdiene som angitt av funksjonen for automatisk justering. Hvis ingen automatisk justering foretas (anbefales ikke), er verdiene for nivå 4 fabrikkstandardene.

Et lavt responsnivå reduserer roraktiviteten og angir en "løser" styring.

Et høyt responsnivå øker roraktiviteten og gir en "fastere" styring. Hvis responsnivået er for høyt, begynner båten å bevege seg i S-form.

Automatisk styring

Dette alternativet viser en oversikt over alle parametre for styring med autopilot, og du kan justere parametrene hvis det er behov for det.

Hvis du vil ha mer informasjon, kan du se den separate installasjonshåndboken for GO7.

Installasjon

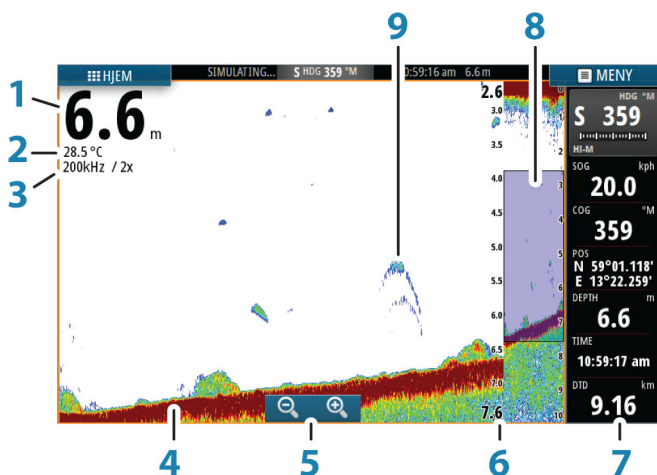
Brukes til installasjon og klargjøring av autopilot. Se den separate installasjonshåndboken for GO7.

8

Ekkolodd

Echosounder-funksjonen viser vannet og havbunnen under fartøyet, slik at du kan oppdage fisk og undersøke strukturen på havbunnen.

Echosounder-bildet



- 1 Dybde
- 2 Temperatur
- 3 Frekvens og zoomskala
- 4 Bunn
- 5 Zoomknapper
- 6 Dybdeskala
- 7 Instrumentpanel
- 8 Zoomsøyle
- 9 Fiskebuer

Bruk av markør på Echosounder-panelet

Markøren kan brukes til å måle en avstand til et mål, merke en posisjon og velge mål.

Som standard vises ikke markøren på Echosounder-bildet.

Når du plasserer markøren på Echosounder-bildet, settes skjermen på pause, dybden i markørposisjonen vises, og informasjonsvinduet aktiveres.

Hvis du vil fjerne markøren og markørelementene fra panelet, velger du menyalternativet **Clear cursor** (Fjern markør).

Gå til-markør

Du kan navigere til en valgt posisjon på bildet ved å plassere markøren på panelet og deretter bruke alternativet **Gå til markør** på menyen.

Funksjonen for markørassistanse

Ved hjelp av funksjonen for markørassistanse kan du finjustere og plassere markøren nøyaktig uten å dekke detaljer med fingeren.

Hold fingeren på skjermen for å endre markørsymbolet til en valgsirkel, som vises over fingeren din.

Vis elementinformasjon ved å dra valgsirkelen over det ønskede elementet uten å fjerne fingeren fra skjermen.

Når du fjerner fingeren fra skjermen, tilbakestilles markøren til vanlig markørbetjening.

Måle avstand

Markøren kan brukes til å måle avstanden mellom posisjonen til to observasjoner på bildet.

Det er enklere å bruke målefunksjonen når bildet står på pause.

1. Plasser markøren på punktet du vil måle avstanden fra.
2. Start målefunksjonen fra menyen.
3. Plasser markøren på det andre målepunktet.
 - Det tegnes en linje mellom målepunktene, og avstanden vises i informasjonsvinduet.
4. Fortsett å velge nye målepunkter hvis du ønsker det.

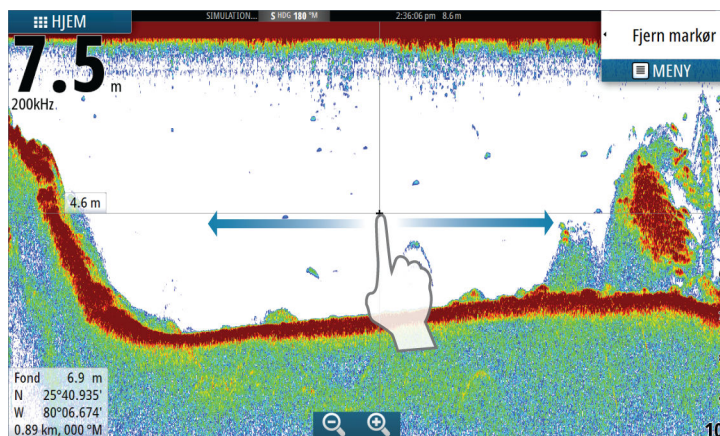
Du kan bruke menyen til å flytte startpunktet og sluttpunktet så lenge målefunksjonen er aktiv.

Når du velger **Ferdig med måling**, gjenopptas vanlig blaing i bildet.

Vis Echosounder-historikk

Du kan vise ekkoloddhistorikken ved å panorere bildet.

Du gjenopptar vanlig visning ved å velge menyalternativet **Fjern markør**.



Konfigurering av Echosounder-bilde

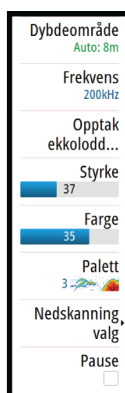
Bruk menyalternativene for Echosounder til å konfigurere bildet. Når markøren er aktiv, erstattes enkelte alternativer på menyen Echosounder av funksjoner for markørmodus. Velg **Clear cursor** (Fjern markør) hvis du vil gå tilbake til den vanlige menyen Echosounder.

Området

Områdeinnstillingen bestemmer sjødybden som er synlig på skjermen.

Auto område

Avstanden er satt til Auto som standard. Med automatisk vil systemet automatisk vise hele avstanden fra vannoverflaten og til



havbunnen. Auto er den foretrukne innstillingen for de fleste bruksområdene for ekkolodd for fiskesøk.

Forhåndsdefinerte områdenivåer

Gjør det mulig å velge et bestemt dybdeområde som ikke er knyttet til vanddybden.

Kunde Område

Med dette alternativet kan du angi øvre og nedre områdegrenser manuelt.

→ **Merk:** Å angi en tilpasset avstand setter ekkoloddet i manuell modus. Hvis bunnen er et godt stykke under den nedre grensen for det angitte området, kan du miste digital dybde.

Echosounder-frekvens

GO7-enheten støtter flere svingerfrekvenser. Tilgjengelige frekvenser avhenger av svingermodellen som er koblet til.

Du kan vise to frekvenser samtidig ved å velge to Echosounder-paneler fra **Hjem**-skjermen.

Opptak ekkolodd

Velg dette for å starte og stoppe opptak av Echosounder-data. Hvis du vil ha mer informasjon, kan du se "*Ta opp loggdata*" på side 77.

Gain (Styrke)

Styrken styrer følsomheten for Echosounder. Jo mer du øker styrken, jo flere detaljer vises på bildet. En høy styrkeinnstilling kan imidlertid innføre flere bakgrunnsforstyrrelser på bildet. Hvis styrken er satt for lavt, kan det hende at svake ekkoloddbilder ikke vises.

Auto styrke

Alternativet Auto gain (Automatisk styrke) holder følsomheten på et nivå som fungerer godt under de fleste forhold. Med styrke i auto-modus kan du angi en positiv eller negativ forskyvning som blir brukt på den automatiske styrken.

Farge

Sterke og svake Echosounder-signaler har forskjellige farger for å vise ulike signalstyrker. Hvilke farger som brukes, avhenger av

paletten du velger. Jo mer du øker fargeinnstillingen, jo flere ekkoer vises i fargen på den sterke enden av skalaen.

Paletter

Du kan velge mellom flere visningspaletter som er optimalisert for ulike fiskeforhold.

DownScan-alternativer

Gir alternativer for angivelse av DownScan-bildet. Dette menyalternativet er tilgjengelig når Overlay downscan (DownScan-overlegg) er valgt i dialogboksen Echo settings (Ekkoloddinnstillinger). Hvis du vil ha mer informasjon, kan du se "*Ekkoloddinnstillinger*" på side 79.

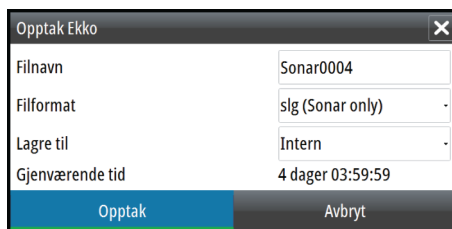
Sette Echosounder på pause

Du kan sette Echosounder på pause, slik at du kan undersøke Echosounder-ekkoene.

Denne funksjonen er nyttig når du må plassere et veipunkt nøyaktig på Echosounder-panelet, og hvis du bruker markøren til å måle en avstand mellom to elementer i bildet.

Registrere loggdata

Du kan registrere data og lagre den internt på enheten, eller du kan lagre den på et kort som er satt inn i kortleseren på enheten. Velg menyalternativet Log sonar (Opptak ekkolodd) og deretter Record (Opptak) i dialogboksen Record Echo (Opptak ekko).



Når Echosounder-data registreres, ser du et blinkende rødt symbol øverst til venstre, og det vises jevnlig en melding nederst på skjermen.

Filnavn

Angi navnet for opptaket (loggen).

Filformat

Velg et filformat fra rullegardinlisten, SLG (bare Echosounder), XTF (bare DownScan*) eller SL2 (Echosounder og DownScan).

→ **Merk:** XTF-formatet brukes bare for utvalgte visningsverktøy for Echosounder fra tredjeparter.

Save to (Lagre i)

Velg om registreringen skal lagres internt eller på et minnekort i kortleseren.

Time remaining (Tid som gjenstår)

Viser den tilgjengelige plassen som gjenstår for opptak.

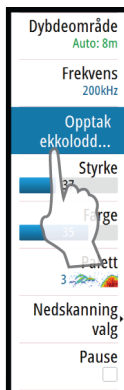
Visning av registrerte ekkoloddata

Både internt og eksternt lagrede ekkoloddopptak kan vurderes når de er valgt.

Loggfilen vises som et stillbilde, og du kontrollerer rullingen og visningen fra menyalternativet Spill av på nytt.

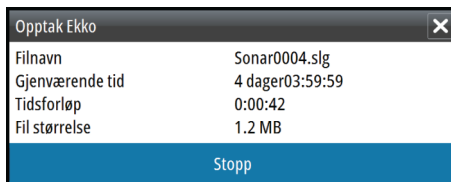
Du kan bruke markøren på avspillingsbildet og panorere bildet som på et vanlig ekkoloddbilde.

Hvis flere kanaler ble tatt opp i den valgte ekkoloddfilen, kan du velge hvilken kanal du vil vise.

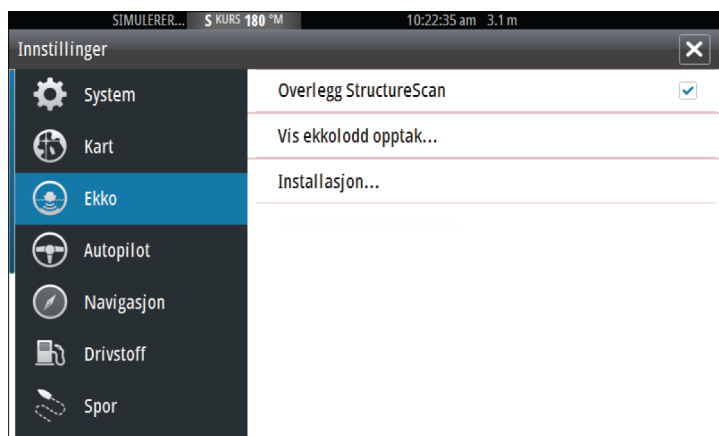
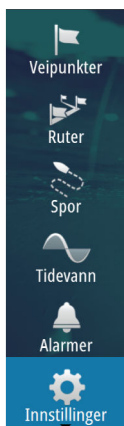


Avslutte opptak av loggdata

Velg menyalternativet Log sonar (Logg ekkolodd) og deretter Stop (Stopp) i dialogboksen Recording Echo (Registrerer ekkolodd) hvis du vil stoppe opptaket av Echosounder-data.



Echosounder-innstillinger



Nedskanningsoverlegg

Når en HDI-svinger med DownScan er koblet til systemet, kan du legge DownScan-bilder over det vanlige Echosounder-bildet.

Når dette er aktivert, utvides menyen Echosounder til å inkludere grunnleggende alternativer for DownScan.

View Echosounder log (Vis logg for ekkolodd)

Brukes til å vise Echosounder-opptak. Loggfilen vises som et bilde på pause, og du styrer rullingen og visningen fra menyen.

Du kan bruke markøren på bildet, måle avstand og angi visningsalternativer som på et Echosounder-bilde i sanntid. Hvis flere kanaler ble registrert i den valgte Echosounder-filen, kan du velge hvilken kanal du vil vise.

Du avslutter visningsfunksjonen ved å velge **X** øverst til høyre.

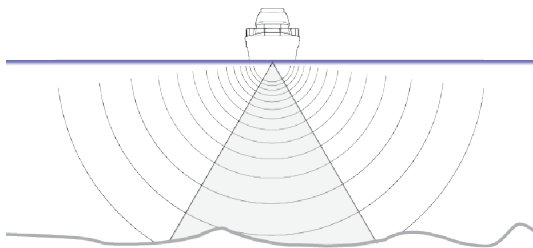
Installasjon

Brukes til installasjon og konfigurasjon. Se den separate installasjonshåndboken for GO7.

9

DownScan

DownScan gir detaljerte bilder av strukturen rett under båten, ned til 92 meter (300 fot). DownScan siden åpnes fra siden Home (Hjem) når DownScan-svingeren er tilkoblet.



DownScan-bildet



- 1 Dybde
- 2 Temperatur
- 3 Frekvens
- 4 Zoomknapper
- 5 Områdeskala

Zoom i DownScan-bildet

Du kan zoome i et DownScan-bilde ved hjelp av zoomikonene på panelet.

Bruke markøren på DownScan-panelet

Som standard vises ikke markøren på DownScan-bildet.

Når du trykker på skjermen, vises markøren. Informasjonsvinduet aktiveres, dybden vises på markørposisjonen, og bildet slutter å rulle.

Hvis du vil fjerne markøren og markørelementene fra panelet, velger du menyalternativet **Clear cursor** (Fjern markør).

Gå til-markør

Du kan navigere til en valgt posisjon på bildet ved å plassere markøren på panelet og deretter bruke alternativet **Gå til markør** på menyen.

Måle avstand

Markøren kan brukes til å måle avstanden mellom posisjonen til to observasjoner på bildet.

Det er enklere å bruke målefunksjonen når bildet står på pause.

1. Plasser markøren på punktet du vil måle avstanden fra.
2. Start målefunksjonen fra menyen.
3. Plasser markøren på det andre målepunktet.
 - Det tegnes en linje mellom målepunktene, og avstanden vises i informasjonsvinduet.
4. Fortsett å velge nye målepunkter hvis du ønsker det.

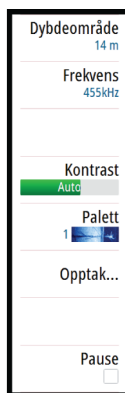
Du kan bruke menyen til å flytte startpunktet og sluttpunktet så lenge målefunksjonen er aktiv.

Når du velger **Ferdig med måling**, gjenopptas vanlig blaing i bildet.

Vise DownScan-historikk

Du kan panorere bildehistorikken ved å dra bildet mot venstre og høyre.

Du gjenopptar vanlig DownScan-rulling ved å velge menyalternativet **Clear cursor** (Fjern markør).



Konfigurere DownScan-bildet

Bruk DownScan-menyen til å konfigurere bildet. Når markøren er aktiv, erstattes enkelte alternativer på menyen med funksjoner for markørmodus. Velg **Clear cursor** (Fjern markør) når du vil gå tilbake til den vanlige menyen.

Område

Områdeinnstillingen bestemmer sjødybden som er synlig på bildet.

Auto område

Området er satt til Auto som standard. Med Auto vises automatisk hele området fra vannoverflaten til bunnen.

Forhåndsdefinerte områdenivåer

Gjør det mulig å velge et bestemt dybdeområde som ikke er knyttet til vanndybden.

Frekvens

DownScan kan brukes ved 800 eller 455 kHz. 800 kHz gir den høyeste oppløsningen, men kortere rekkevidde, mens 455 kHz gir den beste rekkevidden, men med lavere oppløsning.

Kontrast

Kontrasten fastsetter lysstyrkeforholdet mellom lyse og mørke områder på skjermen. Dette gjør det enklere å skille objektet fra bakgrunnen.

Dra raden opp eller ned for å få ønsket kontrastinnstilling, eller velg Auto-kontrast.

Paletter

Du kan velge mellom flere visningspaletter som er optimalisert for ulike fiskeforhold.

Ta opp DownScan-data

Du kan ta opp DownScan-data og lagre filen internt på enheten eller på et minnekort i kortleseren, som beskrevet under *"Ta opp loggdata"* på side 77.

Sette DownScan-bildet på pause

Du kan sette DownScan-bildet på pause, slik at du kan undersøke strukturene og andre bilder grundigere og mer detaljert.

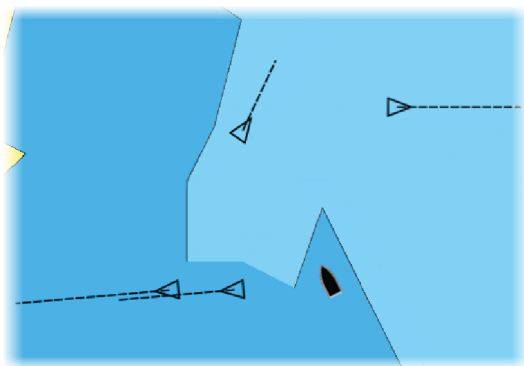
Denne funksjonen er nyttig når du må plassere et veipunkt nøyaktig på DownScan-bildet, og hvis du bruker markøren til å måle en avstand mellom to elementer i bildet.

10

Automatisk identifikasjonssystem (AIS)

Hvis det er koblet en NAIS400-, en AI50- eller en NMEA 2000 VHF-enhet med automatisk identifikasjonssystem (AIS) til nettverket, kan alle mål som oppdages av disse enhetene, vises og spores. Du kan også vise meldinger og posisjon for DSC-overføringsenheter innenfor rekkevidde.

Mål i det automatiske identifikasjonssystemet kan vises som overlegg på kartbilder, noe som gjør denne funksjonen til et viktig verktøy for sikre reiser og kollisjonsunngåelse. Du kan angi alarmer for å bli varslet hvis et slikt mål kommer for nær, eller hvis målet forsvinner.



AIS-målsymboler

Systemet bruker disse AIS-målsymbolene:

Symbol	Beskrivelse
	Sovende AIS-mål (ikke i bevegelse eller ankret).
	Bevegelig og trygt AIS-mål med kursforlenger.

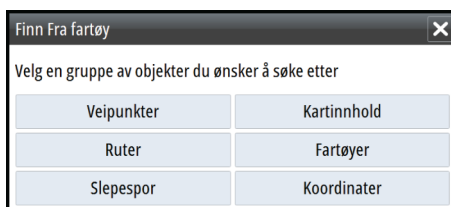
Symbol	Beskrivelse
	Farlig AIS-mål, illustrert med uthevet linje. Et mål defineres som farlig basert på CPA- og TCPA-innstillingene. Se " <i>Definere farlige fartøy</i> " på side 92.
	Tapt AIS-mål. Når ingen signaler er mottatt innen en gitt tidsgrense, blir et mål definert som tapt. Målsymbolet representerer den siste gyldige posisjonen målet hadde før datamottaket gikk tapt.
	Valgt AIS-mål, aktivert ved å velge et målsymbol. Målet returnerer til standard målsymbol når markøren fjernes fra symbolet.

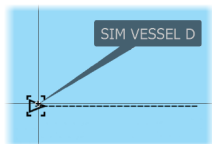
Vise informasjon om AIS-mål

Søke etter AIS-elementer

Du kan søke etter mål for automatisk identifikasjonssystem (AIS) ved hjelp av alternativet **Finn** på verktøypanelet.

Fra et kartpanel kan du søke etter AIS-mål ved hjelp av alternativet **Finn** på menyen. Hvis markøren er aktiv, søkes det etter fartøy rundt markørposisjonen. Hvis det ikke finnes noen aktiv markør, søkes det etter fartøy rundt fartøyets posisjon.





Vise informasjon om enkeltstående AIS-mål

Når du velger et AIS-ikon på kartpanelet, endres symbolet til symbolet for valgt mål, og fartøyets navn vises.

Du kan vise detaljert informasjon om et mål ved å velge hurtigmenyen for AIS eller fra menyen når målet er valgt.

SIMULERING S KURS 100 °M 10:31:42 am 2.5 m

AIS fartøy detaljer

SIM VESSEL D (MMSI: 123456789)

Kallesignal: XYZ1111	Status: Sikker
IMO: 1234	Navigasjonsstatus: Under seil
AIS klasse: A	Dypgående (m): 0.9
Type: Ukjent	Breddegrad: N 25°45.900'
Lengde (m): 12.2	Lengdegrad: W 80°06.251'
Bredde (m): 6.1	Nøyaktighet: Høy (10m)
	ROT (°/s): 0.0
	SOG (kn): 16.0
	COG (°M): 096
	Kompasskurs (°M): 096
Peiling (°M): 148	Mål: AUCKLAND
Distanse (km): 1.70	ETA: 11/04/2008 9:30 am
CPA (km): 1.61	
TCPA (timer): 0:00:31	
Relativ hastighet (kn): 25.7	
Relativ kurs (°M): 038	

Anrop

Anrope et AIS-fartøy

Hvis systemet inkluderer en VHF-radio som støtter DSC-anrop (Digital Select Calling) via NMEA 2000, kan du starte et DSC-anrop til andre fartøy fra GO7.

Alternativet Anrop er tilgjengelig i dialogboksen **AIS-fartøydetaljer** og i dialogboksen **Fartøystatus**, som aktiveres fra **Verktøy**-panelet.

Fra dialogboksen **Anrop** kan du bytte kanal eller avbryte anropet. Dialogboksen **Anrop** lukkes når tilkoblingen opprettes.

Anrop

Ønsker du å starte et anrop til 512000344 på kanal 72?

Anrop | Endre kanal | Avbryt



AIS SART

Når AIS SART (Sjømerke for søk og redning) er aktivert, overfører funksjonen sin posisjon og identifikasjonsdata. Disse data mottas av AIS-enheten.

Hvis AIS-mottakeren ikke er i samsvar med AIS SART, tolkes de mottatte AIS SART-data som et signal fra en standard AIS-sender. Et ikon plasseres på kartet, men dette ikonet er et AIS-fartøyikon.

Hvis AIS-mottakeren er i samsvar med AIS SART, skjer følgende når AIS SART-data mottas:

- Et AIS SART-ikon plasseres på kartet på posisjonen som mottas fra AIS SART.
- En alarmmelding vises.

Hvis du har aktivert sirenen, følges alarmmeldingen av et lydsignal.

→ **Merk:** Ikonet er grønt hvis de mottatte AIS SART-data er en test og ikke en aktiv melding.

AIS SART-alarmmelding

Når det mottas data fra AIS SART, vises det en alarmmelding. Denne meldingen inkluderer AIS SARTs unike MMSI-nummer, tilhørende posisjon samt avstanden og peilingen fra båten.



Du har tre muligheter:

1. Ignorer alarmen.
 - Alarmen stilnes, og meldingen lukkes. Alarmen vises ikke flere ganger.
2. Lagre veipunktet.
 - Veipunktet lagres i veipunktlisten. Dette veipunktnavnet får prefikset MOB AIS SART, etterfulgt av det unike MMSI-nummeret til SART, for eksempel MOB AIS SART – 12345678.
3. Aktiver MOB-funksjonen.

- Visningen bytter til et zoomet kartpanel som er sentrert på AIS SART-posisjonen.
- Det opprettes en aktiv rute til AIS SART-posisjonen i systemet.

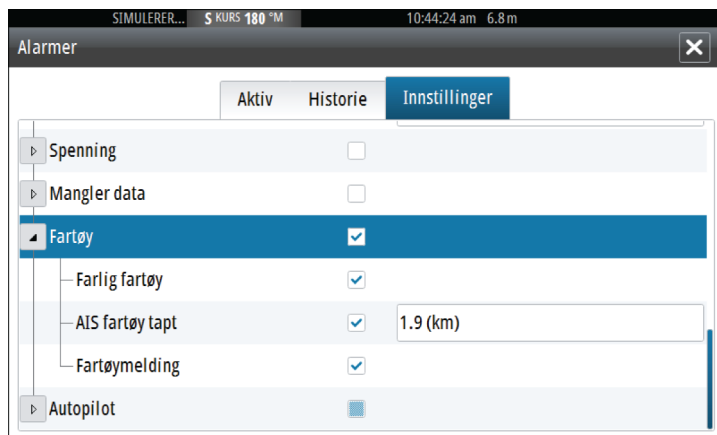
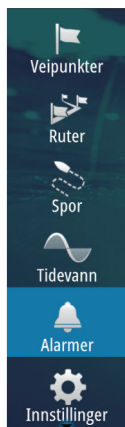
Når det mottas data fra AIS SART, vises det en alarmmelding. Denne meldingen inkluderer AIS SARTs unike MMSI-nummer, tilhørende posisjon samt avstanden og peilingen fra båten.

Hvis du velger AIS SART-ikonet på kartpanelet, kan du se AIS MOB-detaljene.

- **Merk:** Hvis MOB-funksjonen allerede er aktiv, blir den avsluttet og erstattet av den nye ruten mot AIS SART-posisjonen!
- **Merk:** Hvis du ignorerer alarmen, forblir AIS SART-ikonet synlig på kartet, og AIS SART blir værende i Fartøy-listen.
- **Merk:** Hvis AIS slutter å motta AIS SART-meldingen, blir AIS SART værende i Fartøy-listen i ti minutter etter mottak av det siste signalet.

Fartøyalarmer

Du kan definere flere alarmer som skal varsle deg hvis det dukker opp et mål innenfor forhåndsdefinerte områdegrenser, eller hvis et tidligere identifisert mål har forsvunnet.



Farlige fartøy

Kontrollerer om det vil utløses en alarm når et fartøy kommer innenfor forhåndsdefinert CPA eller TCPA. Se "*Definer farlige fartøy*" på side 92.

AIS-fartøy tapt

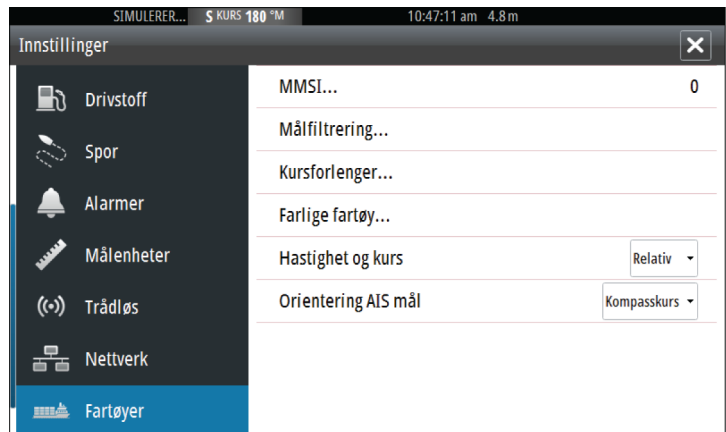
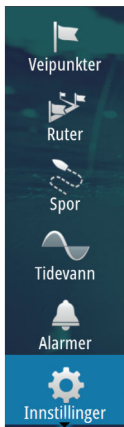
Angir området for tapte fartøy. Hvis et fartøy har forsvunnet fra det angitte området, oppstår det en alarm.

→ **Merk:** Avmerkingsboksen styrer om hurtigvinduet for alarm vises, og om lydalarmen aktiveres. CPA og TCPA definerer når et fartøy er farlig, uavhengig av aktiveringsstatusen.

Fartøymelding

Styrer om en alarm vil bli aktivert når en melding blir mottatt fra et AIS-mål.

Fartøynnstillinger



Fartøyets MMSI-nummer

Du må ha ditt eget MMSI-nummer (Maritime Mobile Service Identity) angitt i systemet for å kunne motta adresserte meldinger fra AIS- og DSC-fartøy.

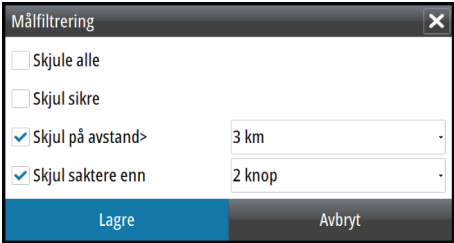
Det er også viktig at MMSI-nummeret er angitt, for å unngå at du ser ditt eget fartøy som et AIS-mål på kartet.

→ **Merk:** Alternativet Fartøymelding i alarminnstillingene må aktiveres for at MMSI-meldinger skal vises.

Målfiltrering

Alle mål vises som standard på panelet hvis det er koblet en enhet for automatisk identifikasjonssystem (AIS) til systemet.

Du kan velge ikke å vise noen mål, eller du kan filtrere målene basert på sikkerhetsinnstillinger, avstand og båtens hastighet.



Målfiltrering

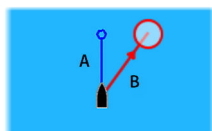
☐ Skjule alle

☐ Skjul sikre

☒ Skjul på avstand> 3 km

☒ Skjul saktere enn 2 knop

Lagre Avbryt

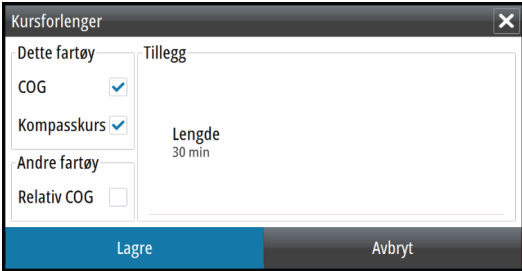


Kursforlengere

Lengden på kursforlengerne for fartøyet og andre fartøy kan angis av brukeren.

- A: Retning
- B: Kurs over grunn (COG)

Lengden på kursforlengerne angis som en fast avstand, eller slik at de angir avstanden fartøyet vil bevege seg i den valgte tidsperioden. Hvis ingen alternativer er aktivert for **This vessel** (Dette fartøyet), vises ingen kursforlengere for fartøyet.



Kursforlenger

Dette fartøy

COG ☒

Kompasskurs ☒

Andre fartøy

Relativ COG ☐

Tillegg

Lengde 30 min

Lagre Avbryt

Retningsinformasjon for ditt eget fartøy leses fra den aktive retningssensoren, og COG-informasjon mottas fra den aktive GPS-en.

For andre fartøy er COG-data inkludert i meldingen som mottas fra AIS-systemet.

Definere farlige fartøy

Du kan definere en usynlig alarmsone rundt fartøyet. Når et mål kommer innenfor denne avstanden, endres symbolet til symbolet for "farlig" mål. Det utløses en alarm hvis dette er aktivert på Alarminnstillinger-panelet.

Farlige fartøy

Fartøy er ansett som farlig når avstanden er mindre enn satt CPA (Nærmeste ankomstpunkt).

Nærmeste ankomstpunkt (m)

0152

Tid til nærmeste ankomstpunkt TCPA (mm:ss)

05:00

Lagre

Avbryt

Angivelse av hastighet og kurs

Kursforlengeren kan brukes til å angi hastighet og kurs for mål, enten som absolutt (sann) bevegelse på kartet eller relativt til fartøyet.

En annen linjestil brukes til å angi bevegelse på kursforlengerne, som vist nedenfor.



AIS-fartøy vist med absolutt bevegelse



AIS-fartøy vist med relativ bevegelse

Orientering AIS-mål

Angir retningen på AIS-ikonet, basert på enten kurs eller COG-informasjon.

11

Instrumentpaneler

Instruments-panelene består av flere målere (analoge, digitale og stolper) som kan tilpasses slik at de viser valgte data. Instruments-panelet viser data på instrumentbord, og du kan definere opptil ti instrumentbord på Instruments-panelet.

→ **Merk:** Hvis du vil ta med informasjon om drivstoff/motor, må motor- og tankinformasjon konfigureres fra Innstillinger-panelet.

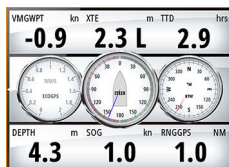
Instrumentpanel

Et sett med instrumentbordstiler er forhåndsdefinert for å vise fartøy-, navigasjons- og sportsfiskerinformasjon.

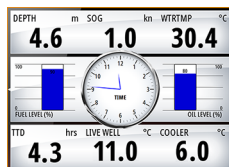
Du bytter mellom panelets instrumentbord ved å velge pil venstre og høyre på panelet. Du kan også velge instrumentbordet på menyen.



Instrumentbordet Fartøy



*Instrumentbordet
Navigasjon*



*Instrumentbordet
Sportsfisker*

→ **Merk:** Andre instrumentbord kan aktiveres fra menyen hvis andre systemer (for eksempel CZone) finnes i nettverket.

Tilpasning av Instruments-panel

Du kan tilpasse Instruments-panelet ved å endre dataene for hver av målerne på instrumentpanelet – ved å endre oppsettet til instrumentpanelet og ved å legge til nye instrumentpaneler. Du kan også angi grenser for analoge målere.

Alle redigeringsalternativer er tilgjengelige på menyen på Instruments-panelet.

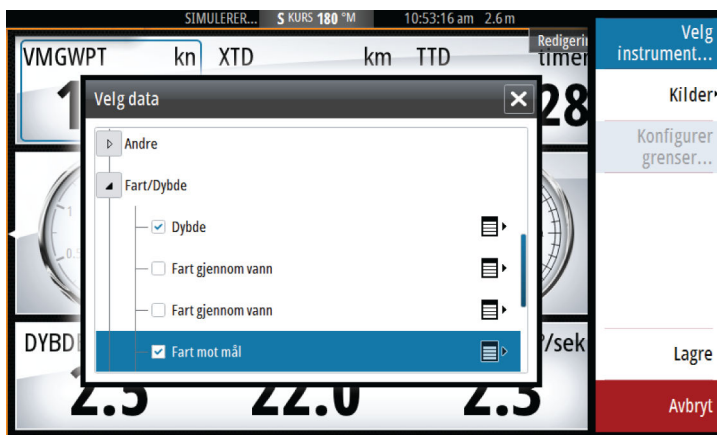
Hvilke redigeringsalternativer som er tilgjengelige, avhenger av hvilke datakilder som er koblet til systemet.



Rediger et instrumentpanel

Aktiver instrumentbordet du vil redigere, og gjør følgende:

1. Aktiver menyen.
2. Velg redigeringsalternativet.
3. Velg måleren du vil endre. Den valgte måleren vises med blå bakgrunn.
4. Velg informasjon som skal vises, konfigurer grenser, og bytt eventuelt kilde for informasjonen.
5. Lagre endringene ved å velge lagringsalternativet på menyen.



12

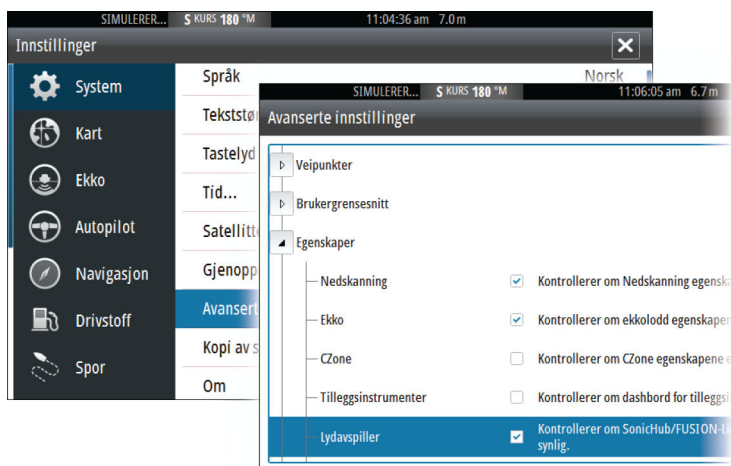
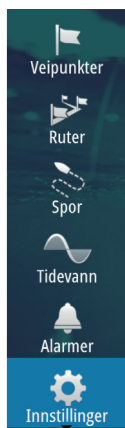
Lyd

Hvis en SonicHub-server eller et marinunderholdningssystem av typen FUSION er koblet til NMEA 2000-nettverket, kan du bruke GO7 til å styre og tilpasse lydsystemet på fartøyet.

Før du kan begynne å bruke lydutstyret, må det installeres i henhold til installasjonshåndboken for GO7 og dokumentasjonen som følger med lydenheten.

Aktivere lyd

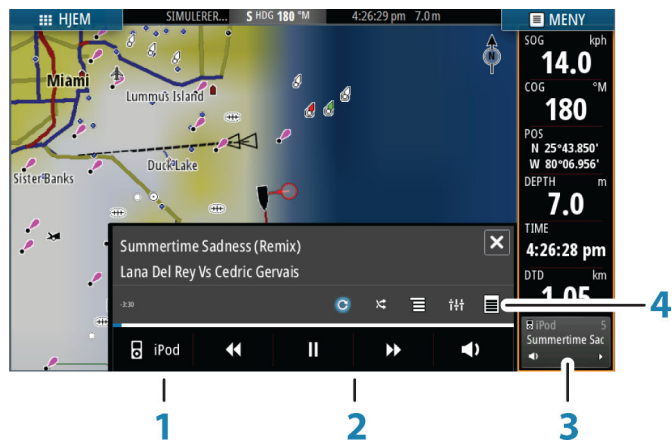
En kompatibel lydenhet som kobles til NMEA 2000-nettverket, skal automatisk bli identifisert i systemet. Hvis den ikke blir det, aktiverer du funksjonen fra dialogboksen **Avanserte innstillinger**.



Lyd-panelet

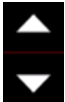
Du aktiverer lydpanelet ved å aktivere lydvinduet på informasjonslinjen.

Kontrollknappene, verktøyene og alternativene varierer mellom de ulike lydkildene, som beskrevet senere i dette kapitlet.



- 1 Lydkilde
- 2 Kontrollknapper for lyd
- 3 Lydvindu
- 4 Lydverktøy

Kontrollknapper for lyd

Ikon	Radio	VHF	DVD	Avspilling
	Velg for å vise listen over tilgjengelige kilder			
	Velg for å velge forrige/ neste frekvens Hold inne for å finne en kanal		Velg for å spole tilbake/ frem	Velg for å velge forrige/ neste spor
	Velg for å velge neste/ forrige favorittkanal		I/T	I/T
	I/T	I/T	Velg for å starte	
	I/T	I/T	Velge for å sette avspilling på pause	

Ikon	Radio	VHF	DVD	Avspilling
	Velg for å vise volumglidebryteren			

Lydverktøy

Ikon	Radio	VHF	Avspilling
	Signalstyrke	I/T	I/T
	I/T	I/T	Velg for å aktivere/deaktivere gjentakelsesfunksjonen. Ikonet er farget når funksjonen er aktiv.
	I/T	I/T	Velg for å aktivere/deaktivere miksemodus. Ikonet er farget når funksjonen er aktiv.
	Velg for å vise menyer som brukes til å konfigurere soner og hovedkontroll.		
	Velg for å vise favorittstasjonene for radioen.	Velg for å vise favorittkanalene for VHF.	Velg for å vise den innebygde menyen for aktiv kilde.
	Velg for å vise valgfrie innstillinger for aktiv kilde.		

Konfigurere lydsystemet

Høytalerne

Høytalersoner

Du kan konfigurere GO7 slik at den styrer ulike lydsoner. Antallet soner avhenger av hvilken lydserver som er koblet til systemet.

Du kan justere innstillinger for balanse, volum og volumgrense individuelt for hver sone. Justeringer av innstillinger for bass og vibrering vil endre alle sonene.

Hovedvolumkontroll

Volumet for alle høytalersoner justeres som standard når du justerer volumet. Du kan definere hvilke soner som skal endres når du hever/senker volumet.

Velge tunerregion

Du må velge den relevante regionen for plasseringen din før du spiller av FM- eller AM-radio, og før du bruker en VHF-radio.

Koble Sirius fra AUX-kilden

Hvis en Sirius-radio er koblet til FUSION-radioen/-serveren, blir AUX-kilden automatisk koblet til Sirius-feeden. **Sirius** vises deretter i kildelisten når FUSION-serveren er aktiv.

Hvis du vil bruke AUX-kilden til en annen enhet, må Sirius-enheten kobles fra AUX-kilden.

→ **Merk:** Hvis du vil bruke SiriusXM, må en SiriusXM-tuner (ekstrautstyr) kobles til FUSION-serveren.

Bruke lydsystemet

1. Velg Lydkontroll-vinduet på informasjonslinjen for å aktivere lydoverlegget.
2. Velg Tillegg-ikonet, og velg deretter lydserveren.
3. Velg Kilde-ikonet, og velg deretter lydkilden.
 - Antallet kilder avhenger av hvilken lydserver som er aktiv.
4. Bruk panelknappene til å styre lydsystemet.

Hvis du vil ha en oversikt over knapper og verktøy for lydstyring, kan du se "*Knapper for lydstyring*" på side 96 og "*Lydverktøy*" på side 97.

Du finner tilgjengelige alternativer i dokumentasjonen som følger med lydutstyret.

Favorittkanaler

Når en radio- eller VHF-kanal er stilt inn, kan du legge den til i favorittlisten. Favorittkanalene kan vises, velges og slettes fra favorittlisten.

Du blar gjennom favorittkanalene ved hjelp av panelknappene for lyd opp/ned.

Sirius-radio (bare Nord-Amerika)

Kanalliste

Kanallisten viser alle tilgjengelige Sirius-kanaler, uansett om du abonnerer på kanalen eller ei.

Favorittliste

Du kan opprette en liste over Sirius-favorittkanalene dine fra kanallisten. Du kan ikke legge til kanaler du ikke abonnerer på.

Låse kanaler

Du kan sperre valgte Sirius-kanaler mot å bli kringkastet. Det må angis en firesifret kode for å sperre en kanal, og den samme koden for å oppheve sperren.

13

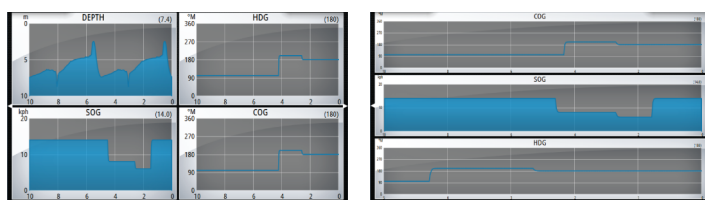
Tidsplotter

Datahistorikk kan presenteres i ulike plotter i GO7. Plottene kan vises på hele siden eller i kombinasjon med andre paneler.

Tidsplott-panelet

Tidsplott-panelet består av to forhåndsdefinerte layouts. Du bytter mellom layoutene ved å velge pil venstre og høyre på panelet. Du kan også velge layouten fra menyen.

Du kan velge hvilke data som skal presenteres på et tidsplottpanel, og du kan definere tidsperioden for hver plott.



Layout 1

Layout 2

Manglende data

Hvis data er utilgjengelige, endres den relevante plotten til en stiplet linje og flater ut på punktet der data forsvant. Når data blir tilgjengelige igjen, kobler en stiplet linje sammen de to punktene og viser en gjennomsnittlig trendlinje som dekker de manglende data.

Velge data

Hvert datafelt kan endres slik at det viser foretrukket datatype og tidsperiode.

1. Velg alternativet Rediger på menyen.
2. Aktiver feltet du vil redigere.
3. Endre informasjonstypen og deretter perioden.
4. Lagre endringene.

Data som er tilgjengelige for tidsplottene, er som standard kildene som brukes i systemet. Hvis flere datakilder er tilgjengelige for en datatype, kan du velge å vise en alternativ datakilde i tidsplotten. Du endrer datatype ved å bruke alternativet Datakilder på menyen.

14

Alarmer

Alarmsystem

Systemet kontrollerer kontinuerlig med hensyn til farlige situasjoner og systemfeil mens systemet er i gang. Når det oppstår en alarmsituasjon, vises det en alarmmelding på skjermen.

Hvis du har aktivert sirenen, følges alarmmeldingen av et lydsignal, og bryteren for ekstern alarm aktiveres.

Alarmen registreres i alarmoversikten, slik at du kan se detaljene og iverksette passende korrigerende tiltak.

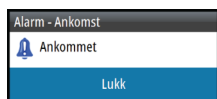
Type meldinger

Meldingene klassifiseres i henhold til hvordan den rapporterte situasjonen påvirker fartøyet. Følgende fargekoder brukes:

Farge	Viktighet
Rød	Kritisk
Oransje	Viktig
Gul	Standard
Blå	Advarsel
Grønn	Lett advarsel

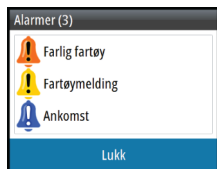
Enkeltstående alarmer

En enkeltstående alarm vises med navnet på alarmen som tittel, og med detaljer for alarmen.



Flere alarmer

Hvis flere alarmer aktiveres samtidig, viser alarmmeldingen en liste med opptil tre alarmer. Alarmene er oppført i rekkefølgen de oppstod i, og den øverste er alarmen som først ble aktivert. De resterende alarmene er tilgjengelige i dialogboksen Alarmer.



Bekreftede en melding

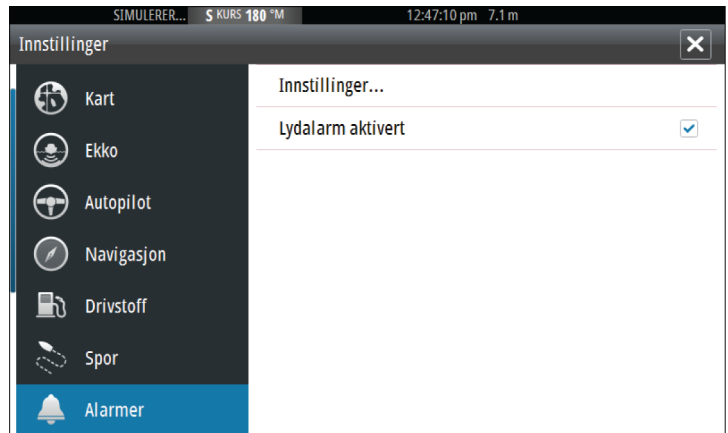
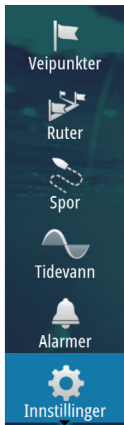
Følgende alternativer er tilgjengelige i dialogboksen Alarm for å bekrefte en melding:

- **Close** (Lukk)
Setter alarmstatusen til Bekreftet, noe som betyr at du er klar over alarmforholdet. Lydalarmeren/summeren stopper, og dialogboksen Alarm lukkes.
Alarmen forblir imidlertid aktiv i alarmoversikten til alarmårsaken er fjernet.
- **Disable** (Deaktiver)
Deaktiverer den gjeldende alarminnstillingen. Alarmen vises ikke på nytt med mindre du aktiverer den på nytt i dialogboksen Alarmer.

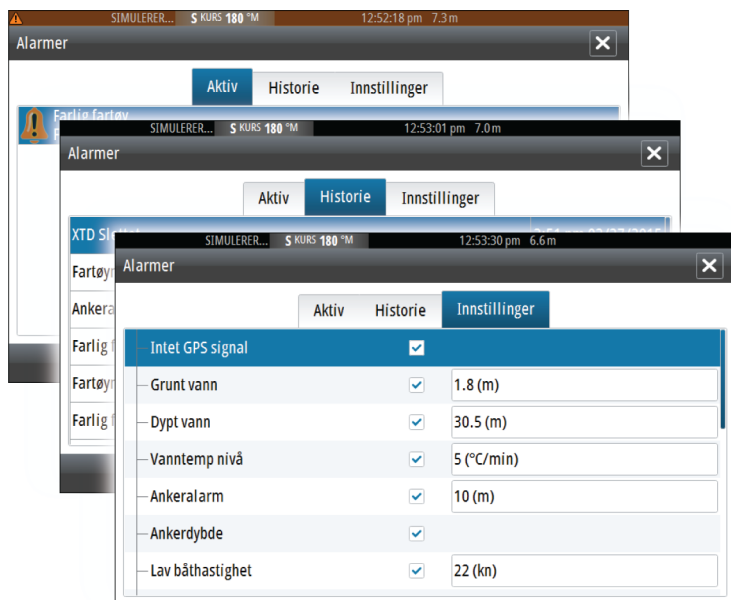
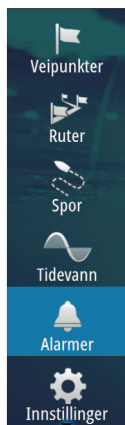
Det er ikke noe tidsavbrudd for alarmmeldingen eller lydalarmeren. De blir værende til du bekrefter alarmen, eller til alarmårsaken er fjernet.

Dialogboksen Alarmer

Alle alarmer konfigureres i dialogboksen Alarminnstillinger.



Dialogboksene for alarmer kan også aktiveres fra Verktøy-panelet. Dialogboksene for alarmer inneholder informasjon om aktive alarmer og alarmhistorikk.

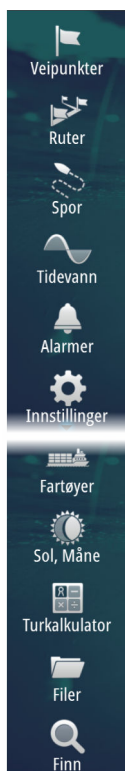


15

Verktøy

Verktøypanelet inneholder som standard ikoner som brukes for tilgang til alternativer og verktøyer som ikke er spesifikke for noe panel.

Når eksternt utstyr integreres med GO7, kan det hende at nye ikoner dukker opp på Verktøy-panelet. Disse ikonene brukes til å få tilgang til funksjoner i det eksterne utstyret.



Veipunkt, ruter og spor

Liste over veipunkt, ruter og spor med detaljer.

Velg veipunktet, ruten eller sporet du vil redigere eller slette.

Tidevann

Viser tidevannsinformasjon for tidevannsstasjonen som er nærmest fartøyet.

Velg pilknappene på panelet for å endre datoen, eller velg datofeltet for å åpne kalenderfunksjonen.

Tilgjengelige tidevannsstasjoner kan velges fra menyen.

Alarmer

Aktive alarmer

Liste over aktive alarmer.

Alarmhistorikk

Liste over alle alarmer med tidsstempel.

Alarminnstillinger

Liste over alle tilgjengelige alarmalternativer i systemet, med gjeldende innstillinger.

Innstillinger

Gir tilgang til applikasjons- og systeminnstillinger.

Fartøy

Statusoppføring

Viser alle AIS- og DSC-fartøy med tilgjengelig informasjon.

Meldingsoppføring

Viser alle meldinger som er mottatt fra andre AIS-fartøy, med tidsangivelse.

Sun, Moon (Sol, måne)

Viser soloppgang, solnedgang, måneoppgang og månenedgang for en posisjon basert på angitt dato og posisjonens lengde-/breddegrad.

Turkalkulator

Tur 1 / Tur 2

Viser ferds- og motorinformasjon, med tilbakestillingsmulighet for alle datafelt.

I dag

Viser ferds- og motorinformasjon for inneværende dato. Alle datafelt tilbakestilles automatisk når datoen endres.

Filer

System for håndtering av filer, veipunkter, ruter, Tracks og innstillinger.

Kopiering av filer til et kort i kortleser

Du kan kopiere skjermbilder og logger til et kort i kortleseren. Du kan også eksportere Systeminnstillinger, veipunkter, ruter og Tracks til et kort. Eksport av filer omhandles i delen "*Vedlikehold*" på side 108.

Finn

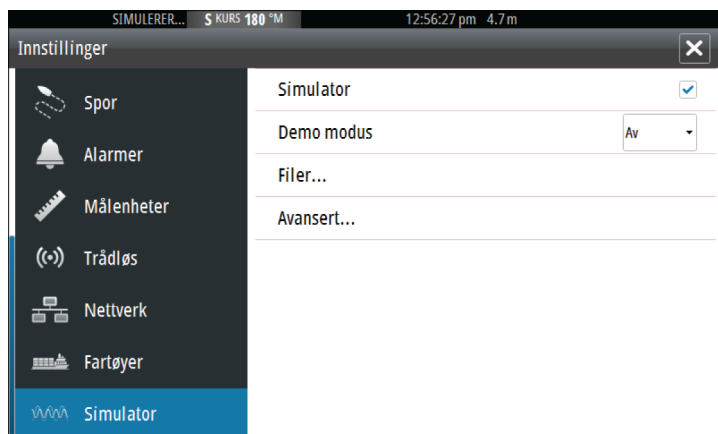
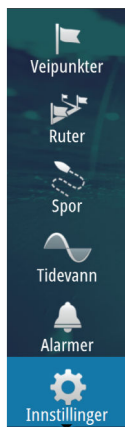
Funksjon for å søke etter kartelementer (veipunkter, ruter, spor osv.).

16

Simulator

Du kan bruke simulatorfunksjonen til å se hvordan enheten fungerer i en stasjonær posisjon, uten at du er koblet til Echosounder, GPS og så videre.

Bruk simulatoren til å gjøre deg kjent med enheten før du bruker den på vannet.



Statuslinjen viser om simulatoren er aktivert.

Demomodus

I denne modusen går enheten automatisk gjennom hovedfunksjonene i produktet ved å bytte sider automatisk, justere innstillinger, åpne menyer og så videre.

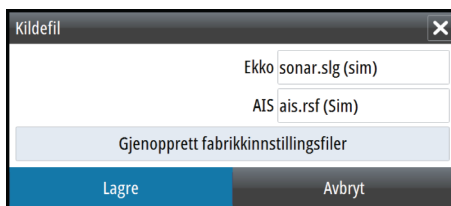
Hvis du trykker kort på berøringsskjermen når demomodus kjører, settes demonstrasjonen på pause. Etter et tidsavbrudd gjenopptas demomodus, og alle endrede innstillinger gjenopprettes til standardinnstillingene.

→ **Merk:** Demomodus er beregnet på demonstrasjoner hos forhandlere eller i utstillingsrom.

Kildefiler for simulator

Du kan velge hvilke datafiler som skal brukes av simulatoren. Det følger et sett med kildefiler med systemet, og du kan importere filer

ved å bruke et kort satt inn i kortleseren. Du kan også bruke dine egenregistrerte filer i simulatoren.



Avanserte simulatorinnstillinger

Du kan bruke Avanserte simulatorinnstillinger til å styre simulatoren manuelt.



GPS-kilde

Velger hvor GPS-data genereres fra.

Hastighet, Kurs og Rute

Brukes til å angi verdier manuelt når GPS-kilde er satt til Simulert kurs eller Simulert rute. GPS-data, inkludert hastighet og kurs, kommer ellers fra den valgte kildefilen.

Velg startpunkt

Flytter båten til den gjeldende markørposisjonen.

→ **Merk:** Dette alternativet er bare tilgjengelig når GPS-kilde er satt til Simulert kurs.

Forebyggende vedlikehold

GO7 inneholder ingen komponenter som kan vedlikeholdes i felten, og operatøren må derfor utføre bare en svært begrenset mengde forebyggende vedlikehold.

Rengjøre skjermenheten

En egnet rengjøringsklut bør brukes til å rengjøre skjermen når det er mulig. Bruk rikelig med vann for å løse opp og fjerne saltrester. Krystallisert salt kan skrape opp belegget hvis du bruker en fuktig klut. Bruk så lite trykk på skjermen som mulig.

Når merker på skjermen ikke kan fjernes bare ved hjelp av kluten, bruker du en 50/50-blanding av varmt vann og isopropylalkohol til å rengjøre skjermen. Unngå kontakt med løsemidler (acetone, mineralterpentin og så videre) eller ammoniakkbaserte rengjøringsprodukter, ettersom disse kan skade antireflekslaget eller pyntedekselet i plast.

Det anbefales at soldekselet monteres når enheten ikke er i bruk i en lang periode, for å hindre UV-skade på pyntedekselet i plast.

Rengjøre døren til medieporten

Rengjør døren til medieporten jevnlig for å unngå krystallisert salt på overflaten, noe som kan medføre at vann lekker inn i kortsporet.

Kontrollere tilkoblingene

Tilkoblingene bør bare undersøkes visuelt.

Dytt tilkoblingspluggene inn i kontakten. Hvis tilkoblingspluggene er utstyrt med en lås, kontrollerer du at den er i riktig posisjon.

Programvareoppgraderinger

Den nyeste programvaren for GO7 er tilgjengelig for nedlasting fra nettstedet vårt, simrad-yachting.com.

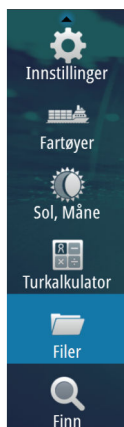
Detaljerte instruksjoner for installasjon av programvaren følger med oppgraderingsfilene.

Sikkerhetskopiering av systemdata

Veipunkter, ruter og Tracks du oppretter, arkiveres i systemet. Det anbefales at du regelmessig kopierer disse filene og systeminnstillingsfilene som en del av prosedyren for sikkerhetskopiering. Filene kan kopieres til et kort som er satt inn i kortleseren.

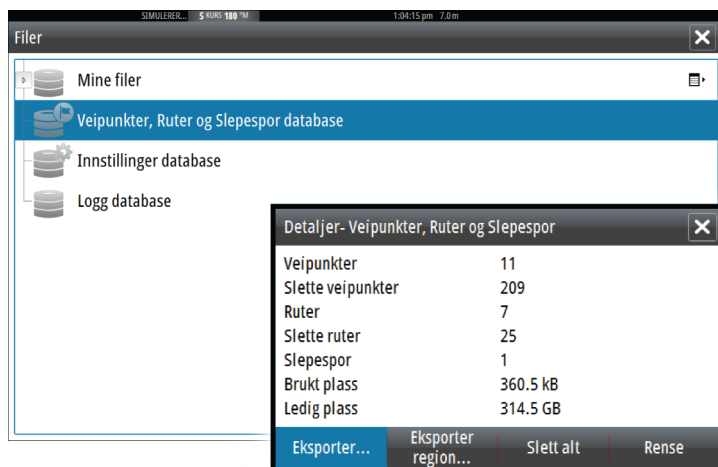
Det finnes ikke noen alternativer for filformater for eksport av systeminnstillingsfilen. De følgende utdataformatene er tilgjengelige for eksport av filer for veipunkter, ruter og Tracks:

- **User Data File version 5** (Brukerdatafil versjon 5)
Dette brukes til å importere og eksportere veipunkter og ruter med en standardisert universell, unik identifikator (UUID), som er svært pålitelig og enkel å bruke. Dataene omfatter informasjon som klokkeslettet og datoen en rute ble opprettet osv.
- **User Data File version 4** (Brukerdatafil versjon 4)
Dette formatet er best å bruke ved overføring av data fra ett system til et annet, ettersom det inneholder alle ekstrabitene med informasjon som disse systemene lagrer om elementer.
- **User Data file version 3 (w/depth)** (Brukerdatafil versjon 3 (med dybde))
Bør brukes ved overføring av brukerdata fra ett system til et eldre produkt (Lowrance LMS, LCX osv.)
- **User data file version 2 (no depth)** (Brukerdatafil versjon 2 (uten dybde))
Kan brukes ved overføring av brukerdata fra ett system til et eldre produkt (Lowrance LMS, LCX osv.)
- **GPX (GPS Exchange, no depth)** (GPX (GPS Exchange, uten dybde))
Dette formatet brukes oftest på nettet som deles av de fleste GPS-systemer i verden. Bruk dette formatet hvis du fører data til en konkurrents enhet.
- **Northstar.dat (no Tracks)** (Northstar.dat (uten spor))
Brukes til å overføre data til en eldre Northstar-enhet.



Eksportering av alle veipunkter, ruter og Tracks

Bruk eksporteringsalternativet hvis du vil ta sikkerhetskopi av alle veipunkter, ruter og Tracks i systemet.



Eksporter region

Du kan bruke alternativet Eksporter region til å velge området du vil eksportere data fra.

1. Dra i grenseboksen for å definere den ønskede regionen.
2. Velg eksportalternativet på menyen.
3. Velg egnet filformat.
4. Velg Export (Eksporter) for å starte eksporten

Fjerne veipunkt, ruter og Tracks

Slettede veipunkt, ruter og Tracks lagres i GO7-minnet til dataene blir fjernet. Hvis du har flere slettede veipunkt som ikke er fjernet, kan fjerning forbedre systemytelsen.

→ **Merk:** Når brukerdata er tømt fra minnet, kan de ikke gjenopprettes.

18

Betjening med berøringsskjerm

Tabellen nedenfor viser grunnleggende betjening med berøringsskjerm på de ulike panelene.

Paneldelene i denne håndboken har mer informasjon om panelspesifikk betjening med berøringsskjerm.

Ikon	Beskrivelse
	Trykk for å: • aktivere et panel på en side med flere paneler • plassere markøren på et panel • velge en meny og et dialogbokselement • merke av eller fjerne merket i en avmerkingsboks • vise grunnleggende informasjon for et valgt element
	Hold inne: • på hvilket som helst panel med en markør for å aktivere funksjonen for markørhjelp • på en panelknapp for å se tilgjengelige alternativer for delt skjerm • på en favorittknapp for å gå inn i redigeringsmodus
	Bla gjennom en liste over tilgjengelige alternativer uten å aktivere noe alternativ.
	Flikk for å bla raskt gjennom for eksempel veipunktlisten. Trykk på skjermen for å stoppe blaingen.

Ikon	Beskrivelse
	Panorer for å plassere et kart eller Echosounder-bilde på panelet.
	Knip for å zoome ut på kartet eller et bilde.
	Spre for å zoome inn på kartet eller et bilde.

Stikkordregister

54

A

AIS 85

Anrope et fartøy 87

DSC 87

lkonretning 92

Målfiltrering 91

Målsymboler 85

Søke etter AIS-
elementer 86

Vise informasjon om
mål 86, 87

AIS SART 88

Alarmmelding 88

Aktivt panel 20

Alarmer

Bekreft 102

Dialogboksen

Alarminnstillinger 102

Enkeltstående alarm 101

Flere alarmer 101

Type meldinger 101

Angivelse av hastighet og

kurs 92

Ankomstalarm 54

Ankomstradius 53

Applikasjonssider 14

Auto-rutevalg

Hele ruten 44

Utvalg 44

Auto-ruting 44

Automatisk rutevalg

Eksempel 45

Hele ruten 45

Utvalg 45

Autopilot 55

Aktivere 55

Angivelse på sider 56

Angivelse på

statuslinjen 56

Ankomstsirkel for

veipunkt 63

AP24-/28-systemer 69

AUTO-modus 60

Autopilot-vinduet på

informasjonslinjen 57

Bytte til manuell styring 55

Datafelt i paneler 58

Dybdekontursporing 67

EVC-system 69

HI-/LO-parametre 72

Hurtigmeny for

autopilot 56

Innstillinger 70

Jibbing 65

Kartkompass 70

Låse eksterne stasjoner 69

Modus uten oppfølging 59

Modusoversikt 58

Oppfølgingsstyring 60

Panel 57

Respons 72

Seileparametre 71

Sjøfilter 70

Slag i AUTO-modus 61

Slag i WIND-modus 64

Standby-modus (STBY) 59

Svingmønsterstyring 66

Unnamanøver 62

WIND Nav-modus 65

WIND-modus 64

Avslutte opptak av

loggdata 79

Avstandsmåling 21

B

Bakgrunn på Hjem-siden 23

Bakgrunn, tilpasning 23
Belysning 19
Berøringsskjerm
 Betjening 111
 Låsing 19
Betjening
 Berøringsskjerm 111

C

CZone 16

D

Datum 54
DCT 67
Delt skjerm-panel 15
Delte sider
 Forhåndskonfigurerte 15
Demomodus 106
Dialogboksen
Systemkontroll 18
DownScan-bildet 81
DownScan
 Bruke markøren 82
 Område 83
 Opptak 83
 Sette bildet på pause 84
 Vise historikk 82

E

Easy-ruting 44
Ekkolodd 73
 Bilde 73
 Bruk av markør 74
 Registrere loggdata 77
 Sette på pause 77
 Vis historikk 75
Eksporter region 110
Enkelt rutevalg
 Eksempel 45

F

Farge 76
Farlige fartøy 92
Fartøyalarm 89
Fartøyinnstillinger 90
Favoritt-panel 15
 Redigering 25
Favorittsider
 Legge til nye 24
Filer til et kort, kopiering 105
Filer, behandle 105
Fjerne 110
Forbedre systemytelsen 110
Forebyggende
 vedlikehold 108
Frekvens 76
FUSION-Link 16, 95

G

Garanti 4
GoFree wireless 17
Gå til markør 20, 74, 82

H

Hjem-side 13
Håndbok
 Om 5
 Versjon 5
Håndbøker, visning 6
Høytalere 98
Høytalersoner 98

I

Informasjonslinje 25
 Aktivere/deaktivere 25
 Angi utseendet 25
 Redigere innholdet 25
Innstillinger
 Autopilot 70

- Verktøyer 104
- Instrumentpanel 93
- Instrumentpaneler
 - Rediger instrumentpanel 94
 - Tilpasning 93
- Integrering av tredjepartsenheter 16

J

- Justere panelstørrelse 23

K

- Kart 26
 - 3D-kart 30
 - Avstandsmåling 21
 - Bildegjennomsiktighet, Navionics 36
 - Bildeoverlegg, Navionics 35
 - Bruke markøren 29
 - Fartøysymbol 28
 - Innebygd kartografi 27
 - Innstillinger 38
 - Insight 31, 32
 - Bildevisningsstil 31
 - Forsterkning 33
 - Kartkategorier 32
 - Jeppesen
 - Tidevann og strøm 37
 - Kartdata 27
 - Kartdetaljer 32, 33
 - Kartkompass 70
 - Kartpanel 26
 - Kartskala 28
 - Kurs opp 29
 - Navionics 33, 34
 - Brukergenerert oppdatering 33
 - Dybdekonturer 34

- Dynamisk tidevann og strøm 34
- Easy View (Enkel visning) 35
- Fargede havbunnområder 33
- Filtrer stein 34
- Fish N' Chip 36
- Presentasjon 33
- Presentasjonstype 33
- Sikkerhetsdybde 34
- Skyggeeffekt på kart 34
- Uthevet dybdeområde 36
- Uthevet grunt vann 37
- Nord opp 28
- Opprette ruter 30
- Panorere 28
- Plassere fartøyet på kartpanelet 28
- Retning 28
- Se fremover 29
- Symbol 28
- Søke etter kartobjekter 30
- Velge karttype 27
- Zoom 28
- Kontrast, SpotlightScan 83
- Konvertering av spor til ruter 46
- Kopi av skjermbilde 22
- Kopiering av filer til et kort 105
- Kort
 - Kopiering av filer til 105
- Kursforlengere 91

L

- Lagre veipunkt 41
- Loggdata
 - Avslutte opptak 79

- Registrere 77
- Loksodromer 53
- Lyd 95
 - Aktivere 95
 - Bruke 98
 - Favorittkanaler 99
 - Hovedvolumkontroll 98
 - Høytalere 98
 - Høytalersoner 98
 - Koble fra Sirius 98
 - Konfigurere systemet 98
 - Kontrollknapper 96
 - Sirius-radio 99
 - Velge tunerregion 98
- Lyd
 - Panel 95
- Lydverktøy 97
- Låsing av berørings skjerm 19

M

- Magnetisk variasjon 54
- Mann over bord
 - Avbryt navigasjon til MOB 22
 - Oppretting av MOB 22
 - Slette et MOB-veipunkt 22
- Markør 20
- Markørassistanse 21, 74
- Menyer 19
- Mercury VesselView 16
- MMSI-nummer 90
- Måle avstand 74, 82

N

- Navigasjon
 - Avbryt navigasjon etter en rute 52
 - Datum 54
- Navigasjonsinnstillinger 53
- Naviger

- Datafelter på navigasjonspanelet 51
- Navigere 50
 - Ankomstalarm 54
 - Ankomstradius 53
 - Med autopilot 52
 - Metoder 53
 - Loksodromer 53
 - Storsirkel 53
 - Paneler 50
 - Ruter 51
 - Til markørposisjon 51
- Nedskanningsoverlegg 79

O

- Område 75
- OP40 17
- Oppstart første gang 18
- Opptak ekkolodd 76
- Opptak
 - DownScan-data 83

P

- Paletter 77, 83
- Paneler
 - Justere panelstørrelse 23
- PDF, visning av filer 6
- Phantom Loran 54
 - Innstillinger 54
- Programvareoppgradering 108
- Programvareversjon 7

R

- Registrere
 - Loggdata 77
- Ruter 43
 - Auto-ruting 44

- Dialogboksen Rediger rute 47
- Konvertering av spor til ruter 46
- Navigering 51
- Opprette en rute fra eksisterende veipunkt 46
- Oppretting av ny rute på kartpanelet 43
- Rediger på kartpanelet 43
- Slette 43
- Ruter
 - Dialogboks 49

S

- Sider
 - Velge aktivt panel 20
 - Velge en side 20
- Sikkerhetskopiering av systemdata 109
- Simulator 106
 - Demomodus 106
 - Kildefiler 106
- Sirius-radio 99
 - Favorittliste 99
 - Kanalliste 99
 - Låse kanaler 99
- Skjermbelysning 19
- SL2-format 78
- SLG-format 78
- Slå systemet på og av 18
- SonicHub 95
- Spor
 - Innstillinger 48
 - Oppretting av nye 47
- SpotlightScan
 - Kontrast 83
- Standby-modus 19
- Storsirkel 53
- Styrke 76

- Svingmønsterstyring
 - Autopilot 66
- Systeminnstillinger
 - Datum 54
 - Koordinatsystem 54
 - Magnetisk variasjon 54

T

- Tidsplott-panel 100
- Tidsplotter 100
 - Velge data 100
- Tidsplottpanel
 - Manglende data 100
- Tilpasse systemet 23
- Trådløs 17

V

- Veipunkt 41
 - Alarminnstillinger 42
 - Flytte 41
 - Lagre 41
 - Redigere 42
 - Slette 42
- Veipunkter, ruter og spor
 - Eksporter 110
- Veipunkter
 - Dialogboks 49
- Verktøy for å søke etter elementer 105
- Verktøyer 104
- Verktøyer
 - Innstillinger 104
 - Søking etter elementer 105
- Verktøy
 - Filer 105
- Vis ekkoloddlogg 80

X

- XTE-grense 53



SIMRAD